

特点

- 产品功率涵盖50W ~ 5.0KW
- 最高转速6000r/min(MSME 50W ~ 750W)
- Low Inertia(MSME: 低惯量) ~ High Inertia(MHME: 高惯量)
- 齿槽转矩与额定转矩比为0.5%(标准值)
- 20位增量式编码器(分辨率: 1,048,576脉冲)
17位绝对值编码器(分辨率: 131,072脉冲)
- 保护等级IP67(M□ME)、IP65(M□MD)
- 小型化& 同行业最轻量

小容量型



[MSME(50W ~ 750W)]

中容量型



[MSME(1.0kW ~ 5.0kW)]

● 预上市产品

- MDME 7.5kW, 11kW, 15kW
- MHME 7.5kW
- MGME 4.5kW, 6.0kW

- MFME 1.5kW, 2.5kW, 4.5kW
- 齿轮型电机
100W, 200W, 400W, 750W

环境条件

项目		条件
环境温度*1		0°C ~ 40°C(无冻结)
环境湿度		20% ~ 85% RH(无结露)
储存温度*2		-20°C ~ 65°C (最高温度保证值: 80°C: 72小时(常规湿度))
储存湿度		20% ~ 85% RH(无结露)
振动	仅电机	旋转时低于49m/s ² (5G)、 停止时低于24.5m/s ² (2.5G)
冲击	仅电机	低于98m/s ² (10G)
保护等级 (仅电机)	导线规格*3	IP65(输出轴旋转部、导线前端部除外)
	连接器规格*3*4	IP67(输出轴旋转部、电机连接器、 编码器连接器的连接针部除外)
海拔		海拔1000m以下

*1 环境温度为距电机5cm处的温度。

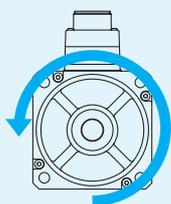
*2 预期的运输等短时间内的容许温度。

*3 符合EN标准(EN60529、EN60034-5)所规定的试验条件的电机。时常水洗等需长久防水性能的情况下, 不宜使用。

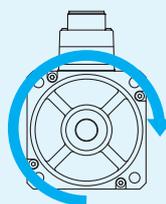
*4 以推荐紧固转矩紧固电机连接器、编码器连接器时适用。

<Note>

将旋转方向的初始设定定义为正方向(CCW)和负方向(CW)。敬请注意。



正方向(CCW)



负方向(CW)

目录

MSME (100V/200V)

50W to 750W P.36 to 44

MSME (200V)

1.0kW to 5.0kW..... P.45 to 50

MDME (200V)

1.0kW to 5.0kW..... P.51 to 56

MGME (200V)

0.9kW to 3.0kW..... P.57 to 59

MHME (200V)

1.0kW to 5.0kW..... P.60 to 65

MSMD (100V/200V)

50W to 750W P.66 to 74

MHMD (100V/200V)

200W to 750W P.76 to 80

MSME (400V)

1.0kW to 5.0kW..... P.82 to 87

MDME (400V)

1.0kW to 5.0kW..... P.88 to 93

MGME (400V)

0.9kW to 3.0kW..... P.94 to 96

MHME (400V)

1.0kW to 5.0kW.... P.98 to 103

电机一览表

电机	低惯量			中惯量		高惯量	
	MSMD (小型)	MSME (小型)	MSME (大型)	MDME	MGME (低速大转矩)	MHMD	MHME
							
额定输出容量 (kW)	0.05 0.1 0.2 0.4 0.75	0.05 0.1 0.2 0.4 0.75	1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	0.9 2.0 3.0	0.2 0.4 0.75	1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0
额定转速 (最高转速) (r/min)	3000 (5000) 750W 为 3000 (4500)	3000 (6000)	3000 (5000) 4.0kW和5.0kW为 3000 (4500)	2000 (3000)	1000 (2000)	3000 (5000) 750W 为 3000 (4500)	2000 (3000)
旋转式编码器	20位 增量式	○	○	○	○	○	○
	17位 绝对值	○	○	○	○	○	○
保护结构	IP65(*)	IP67(*)	IP67(*)	IP67(*)	IP67(*)	IP65(*)	IP67(*)
特点	<ul style="list-style-type: none"> 导线型 小容量 最适合需要高转速的用途 大多数情况下都可使用 	<ul style="list-style-type: none"> 小容量 最适合需要高转速的用途 大多数情况下都可使用 	<ul style="list-style-type: none"> 中容量 最适用于直接连接滚珠丝杠, 且机械刚性高的高频运转 	<ul style="list-style-type: none"> 中容量 最适用于皮带连接等机械刚性低的用途 	<ul style="list-style-type: none"> 中容量 最适用于需要低速大转矩的用途 	<ul style="list-style-type: none"> 导线型 小容量 最适用于皮带连接等机械刚性低的用途 	<ul style="list-style-type: none"> 中容量 最适用于大惯性, 特别是负载转动惯量较大的皮带连接等机械刚性低的用途
用途	<ul style="list-style-type: none"> 焊机 半导体制造设备 包装机等 		<ul style="list-style-type: none"> 安装设备 食品机械 液晶制造装置等 	<ul style="list-style-type: none"> 搬运装置 机械手 机床等 	<ul style="list-style-type: none"> 搬运装置 机械手 纤维机械等 	<ul style="list-style-type: none"> 搬运装置 机械手等 	<ul style="list-style-type: none"> 搬运装置 机械手 液晶制造装置等

(*) 输出轴旋转部、连接器连接引线部除外

驱动器和电机组合一览表

驱动器		电机						
外形符号 型号	品番	MSMD	MSME	MSME	MDME	MGME	MHMD	MHME
A型 机箱	MADHT1105	MSMD5AZ***	MSME5AZ***					
	MADHT1107	MSMD011***	MSME011***					
	MADHT1505	MSMD5AZ***	MSME5AZ***					
		MSMD012***	MSME012***					
	MADHT1507	MSMD022***	MSME022***				MHMD022***	
B型 机箱	MBDHT2110	MSMD021***	MSME021***				MHMD021***	
	MBDHT2510	MSMD042***	MSME042***				MHMD042***	
C型 机箱	MCDHT3120	MSMD041***	MSME041***				MHMD041***	
	MCDHT3520	MSMD082***	MSME082***				MHMD082***	
D型 机箱	MDDHT3530				MDME102***			MHME102***
	MDDHT2412				MDME104***			MHME104***
	MDDHT5540			MSME102***	MDME152***	MGME092***		MHME152***
				MSME152***				
MDDHT3420			MSME104***	MDME154***	MGME094***		MHME154***	
			MSME154***					
E型 机箱	MEDHT7364			MSME202***	MDME202***			MHME202***
	MEDHT4430			MSME204***	MDME204***			MHME204***
F型 机箱	MFDHTA390			MSME302***	MDME302***	MGME202***		MHME302***
	MFDHT5440			MSME304***	MDME304***	MGME204***		MHME304***
	MFDHTB3A2			MSME402***	MDME402***	MGME302***		MHME402***
				MSME502***	MDME502***			MHME502***
	MFDHTA464			MSME404***	MDME404***	MGME304***		MHME404***
			MSME504***	MDME504***			MHME504***	

预定发售产品
 • MDME 7.5kW, 11kW, 15kW
 • MHME 7.5kW
 • MGME 4.5kW, 6.0kW
 • MFME 1.5kW, 2.5kW, 4.5kW
 • 齿轮型电机:
 100W, 200W, 400W, 750W

* A5E 系列 (位置控制专用型) 驱动器也可与上述一样组合。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	5AZG1□	5AZS1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MADHT1505
		A5E系列	MADHT1505E
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	50	
额定转矩	(N·m)	0.16	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.48	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4281	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.025	
	有制动器	0.027	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.29 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.3
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	147
	轴向负载 A 方向 (N)	88
	轴向负载 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68.6
	轴向负载 A、B 方向 (N)	58.8

※ 注1~5请参见P.104。

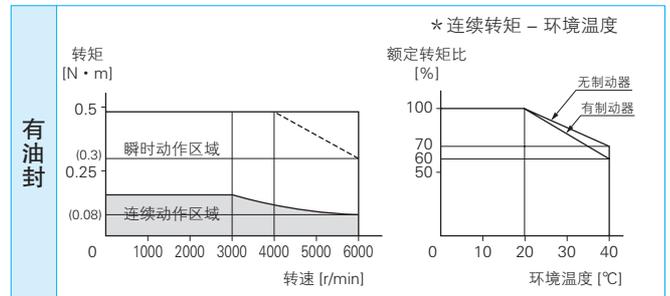
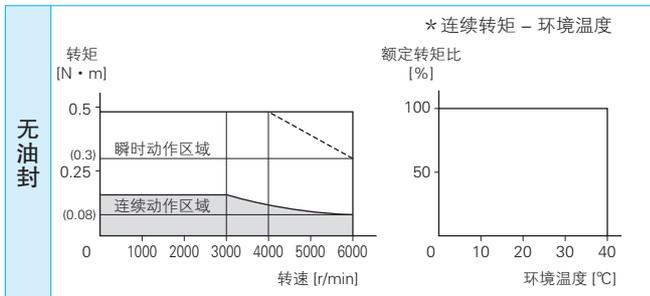
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

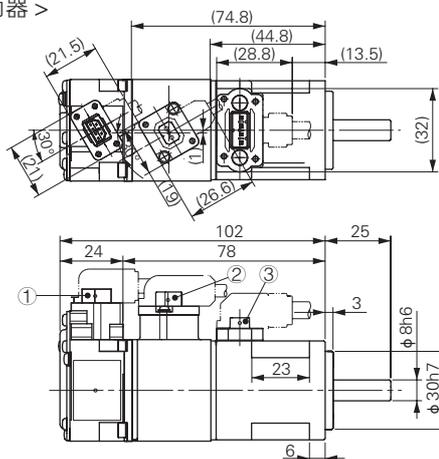
转矩特性 (驱动器电源电压: 200V 时 (虚线表示电源电压降低 10% 时的情况))



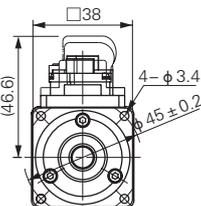
外形尺寸图

< 有制动器 >

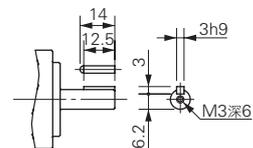
质量 (kg)/0.53



- ① 编码器连接器
② 制动器连接器
③ 电机连接器



轴端规格
(带键带抽头规格)



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	012G1□	012S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列 MADHT1505	
		A5E系列 MADHT1505E	
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	100	
额定转矩	(N·m)	0.32	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.95	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4281	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.051	
	有制动器	0.054	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.29 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.3
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	147
	轴向负载 A 方向 (N)	88
	轴向负载 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68.6
	轴向负载 A、B 方向 (N)	58.8

※ 注1~5请参见P.104。

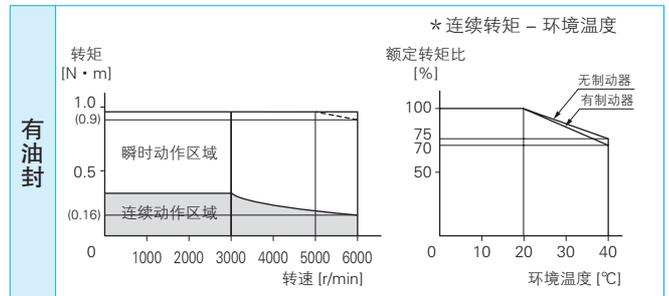
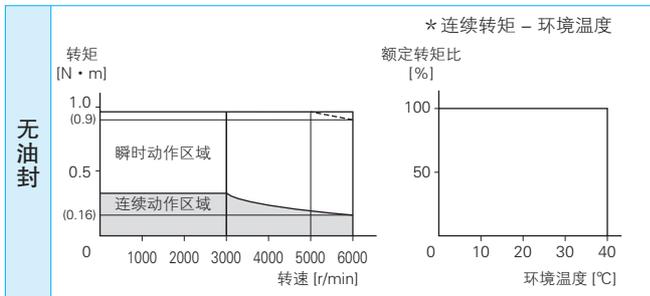
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

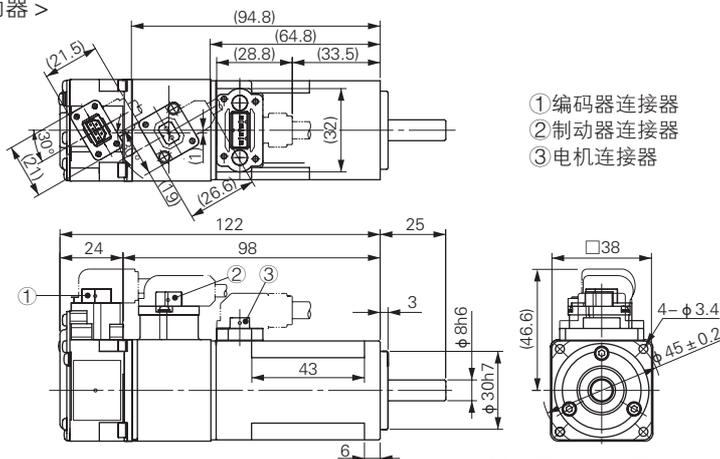
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/0.68



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	022G1□	022S1□
适用驱动器 *2	型号	MADHT1507	
		MADHT1507E	
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.91	
额定电流	(A(rms))	1.5	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.5	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.14	
	有制动器	0.16	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

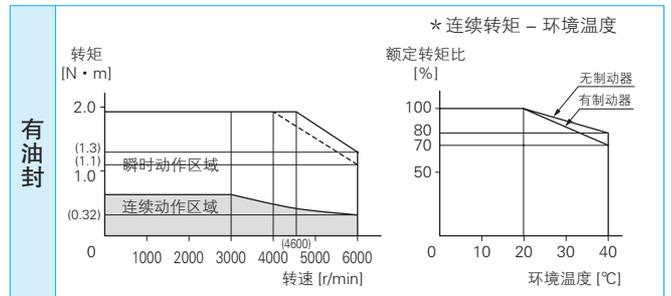
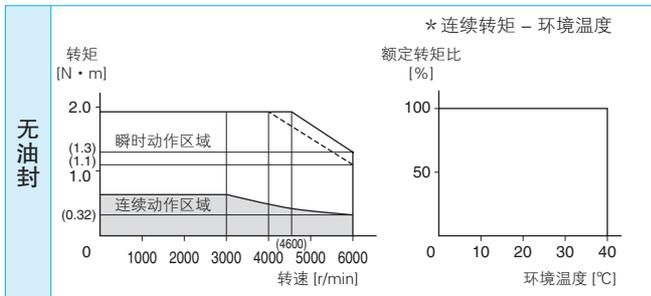
※ 注1~5请参见P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

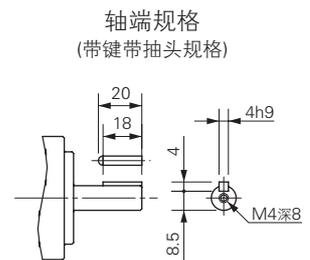
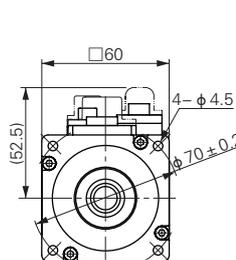
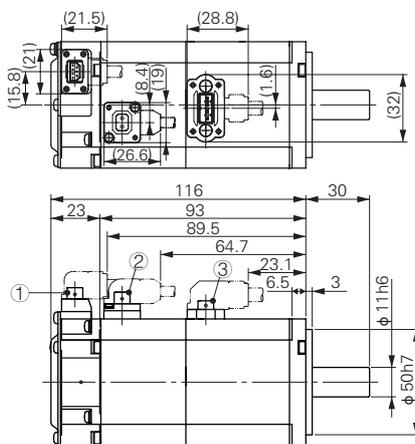
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/1.30



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	042G1□	042S1□
适用驱动器 *2	型号	MBDHT2510	
		A5系列	MBDHT2510E
	外形符号	B 型	
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定输出功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	3.8	
额定电流	(A(rms))	2.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	10.2	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.26	
	有制动器	0.28	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

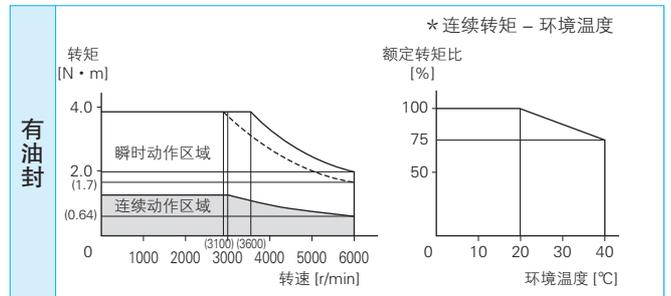
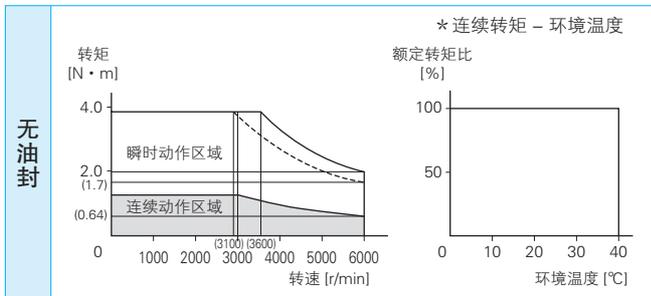
※ 注1~5请参见P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见P.30。

* 1 电机型号中的□表示电机构造。

* 2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

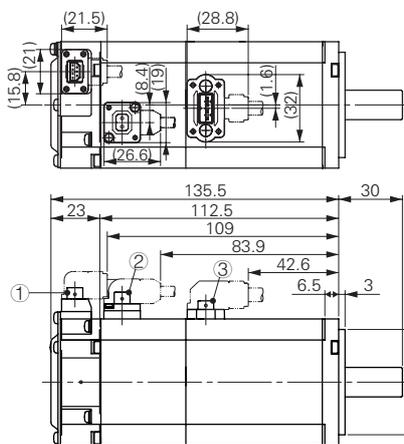
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



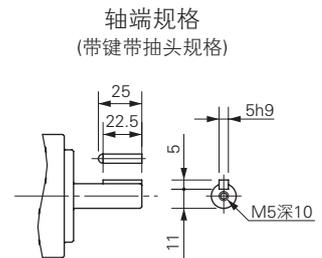
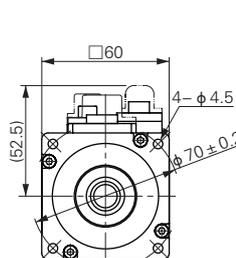
外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/1.7



- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



※无制动器型请参见左页。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	082G1□	082S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MCDHT3520
		A5E系列	MCDHT3520E
	外形符号	C 型	
电源设备容量	(kVA)	1.3	
额定输出功率	(W)	750	
额定转矩	(N·m)	2.4	
瞬时最大转矩	(N·m)	7.1	
额定电流	(A(rms))	4.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	17.4	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	6000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.87	
	有制动器	0.97	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	2.45 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	686
	轴向负载 A 方向 (N)	294
	轴向负载 B 方向 (N)	392
运转时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A、B 方向 (N)	147

※ 注1~5请参见P.104。

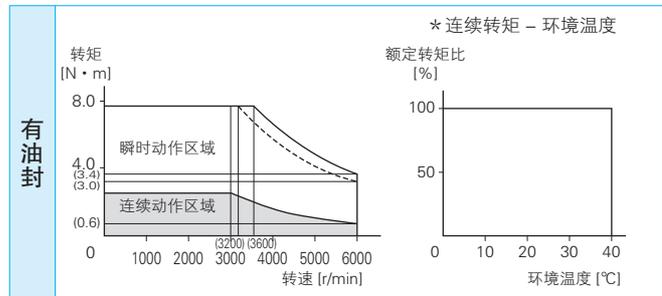
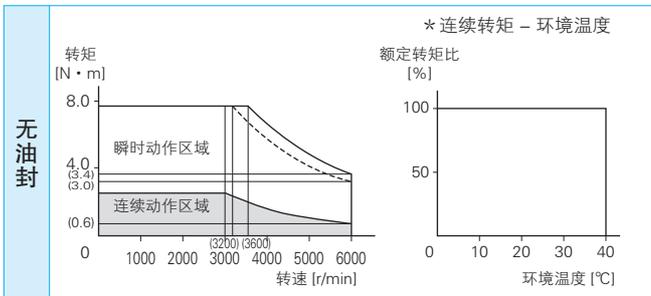
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.31。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

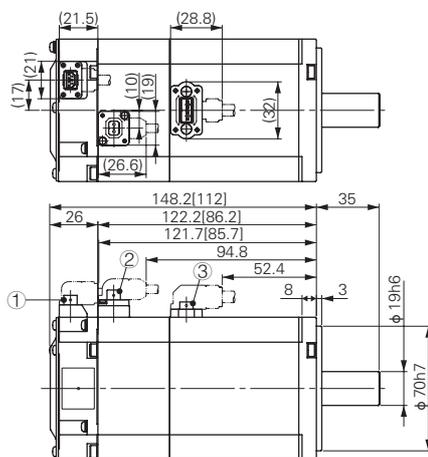
有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



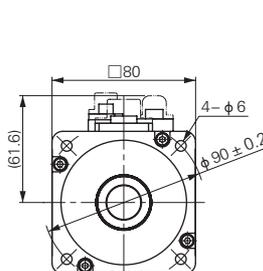
外形尺寸图

< 有制动器 >

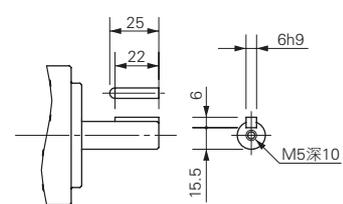


质量 (kg)/ 制动器 无: 2.3
有: 3.1

- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



轴端规格
(带键带抽头规格)



※ [] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	102G1□	102S1□
适用驱动器 *2	型号	MDDHT5540	
		MDDHT5540E	
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定输出功率	(kW)	1.0	
额定转矩	(N·m)	3.18	
瞬时最大转矩	(N·m)	9.55	
额定电流	(A(rms))	6.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	28	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	2.03	
	有制动器	2.35	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	7.8 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

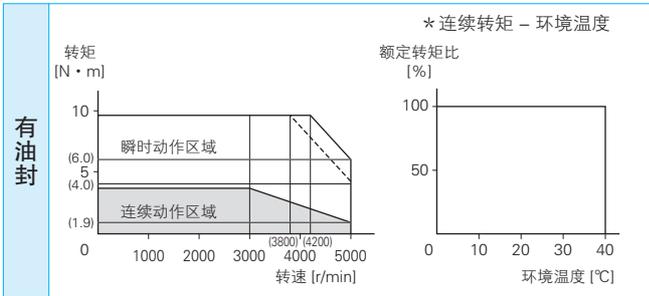
※ 注1~5请参见P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见P.32。

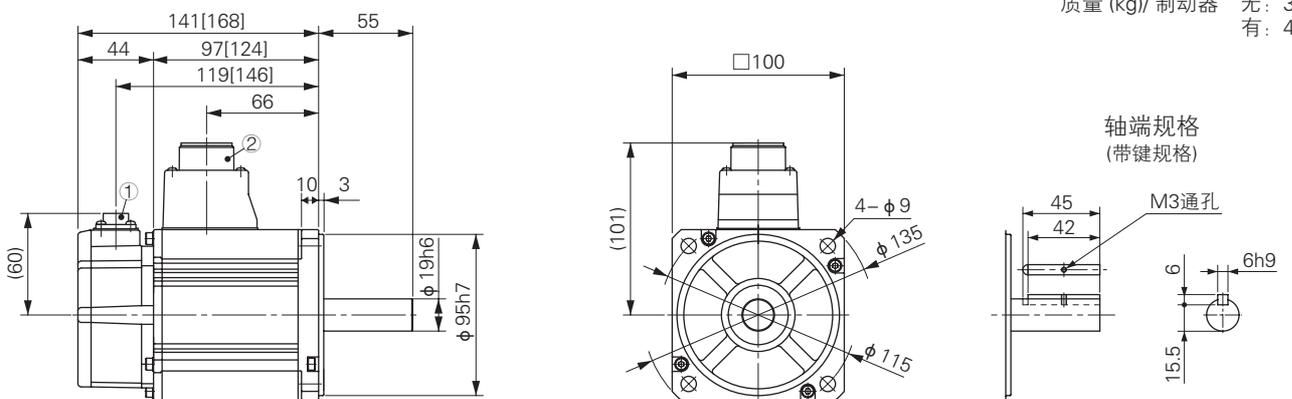
*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	152G1□	152S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MDDHT5540
		A5E系列	MDDHT5540E
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.3	
额定输出功率	(kW)	1.5	
额定转矩	(N·m)	4.77	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	8.2	
瞬时最大电流	(A(o-p))	35	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	2.84	
	有制动器	3.17	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	7.8 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

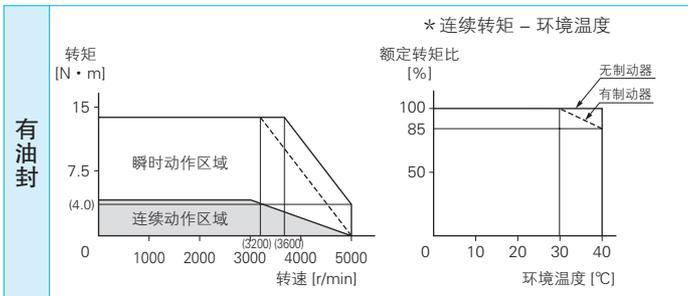
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

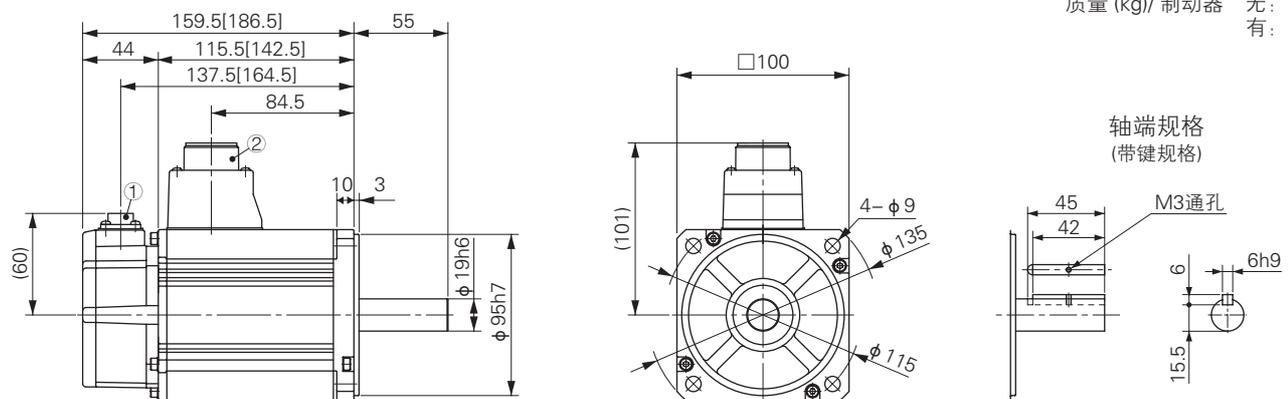
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	202G1□	202S1□
适用驱动器 *2	型号	MEDHT7364	
		MEDHT7364E	
	外形符号	E 型	
电源设备容量	(kVA)	3.3	
额定输出功率	(kW)	2.0	
额定转矩	(N·m)	6.37	
瞬时最大转矩	(N·m)	19.1	
额定电流	(A(rms))	11.3	
瞬时最大电流	(A(o-p))	48	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	3.68	
	有制动器	4.01	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	7.8 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	$0.81 \pm 10\%$
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

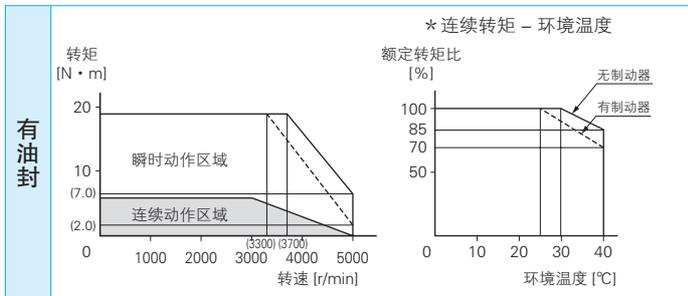
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.33。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

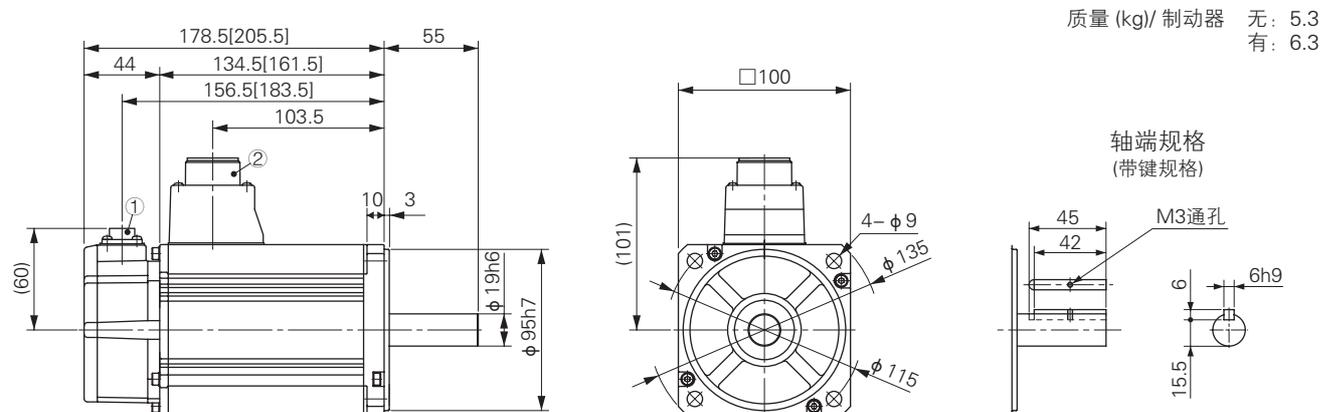
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	302G1□	302S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTA390
		A5E系列	MFDHTA390E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	4.5	
额定输出功率	(kW)	3.0	
额定转矩	(N·m)	9.55	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	18.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	77	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	6.50	
	有制动器	7.85	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	11.8 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.81 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

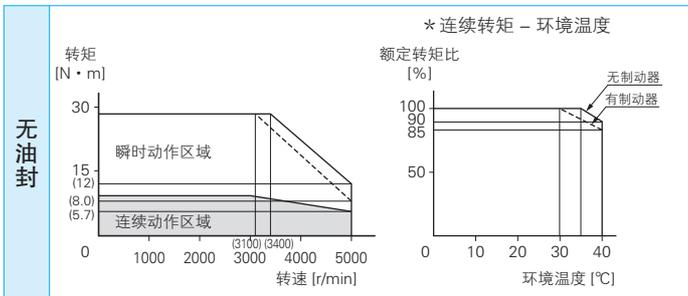
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

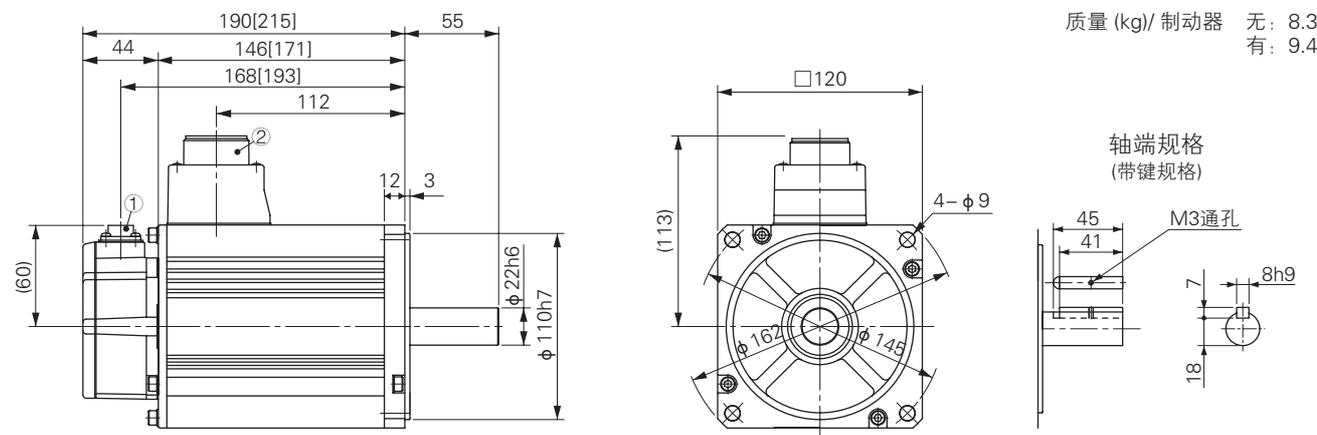
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



- ① 编码器连接器
- ② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	402G1□	402S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.0	
额定输出功率	(kW)	4.0	
额定转矩	(N·m)	12.7	
瞬时最大转矩	(N·m)	38.2	
额定电流	(A(rms))	19.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	83	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	12.9	
	有制动器	14.2	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。
不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	16.1 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	$0.90 \pm 10\%$
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见P.104。

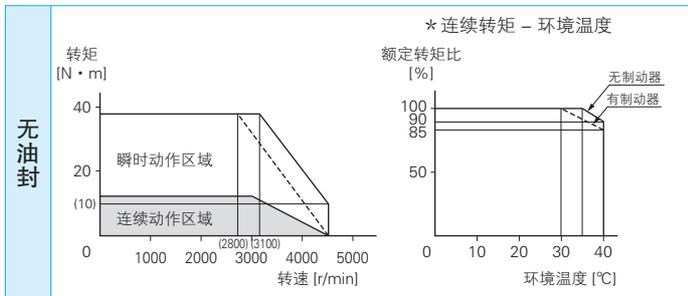
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

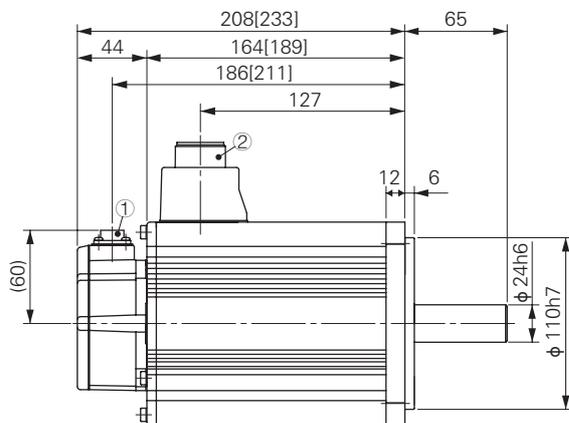
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

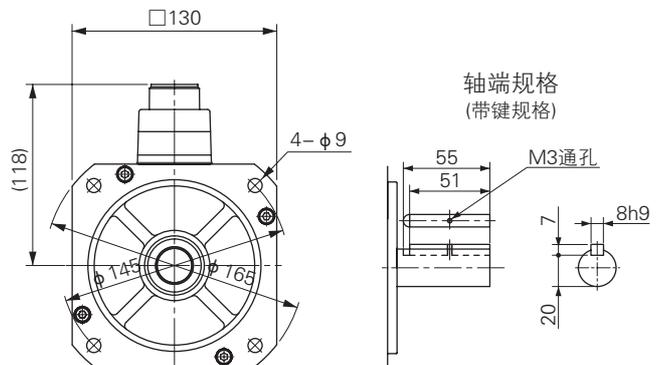
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 11.0
有: 12.6



※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSME	502G1□	502S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.5	
额定输出功率	(kW)	5.0	
额定转矩	(N·m)	15.9	
瞬时最大转矩	(N·m)	47.7	
额定电流	(A(rms))	24.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	102	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	357	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	17.4	
	有制动器	18.6	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		15 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	16.1 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.90 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见P.104。

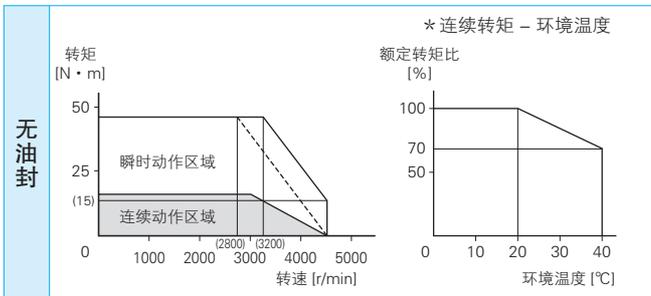
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

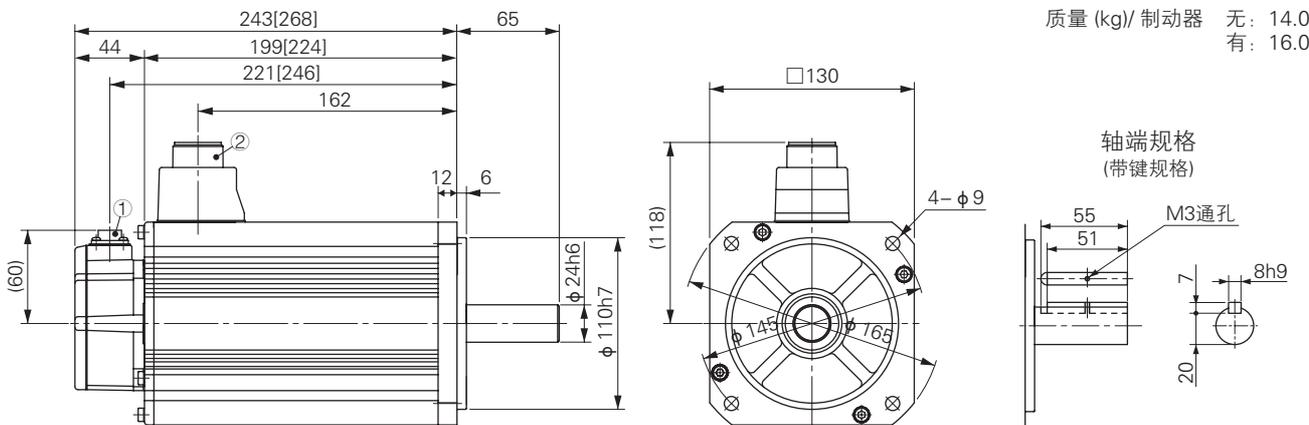
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	102G1□	102S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MDDHT3530
		A5E系列	MDDHT3530E
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定输出功率	(kW)	1.0	
额定转矩	(N·m)	4.77	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	5.7	
瞬时最大电流	(A(o-p))	24	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	4.60	
	有制动器	5.90	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。
不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	4.9 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	70 以下
励磁电流 DC(A)	0.59 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

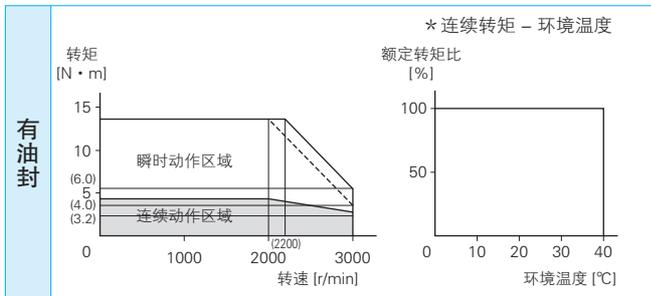
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

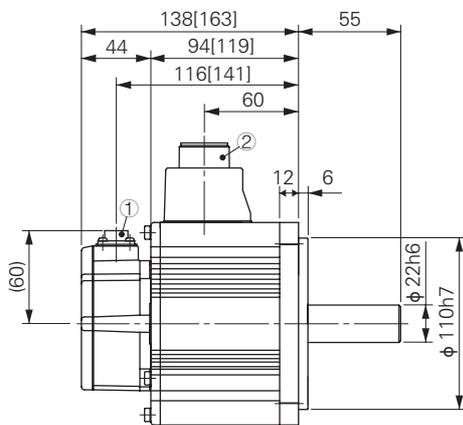
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



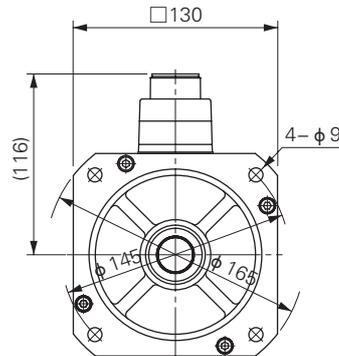
外形尺寸图



① 编码器连接器

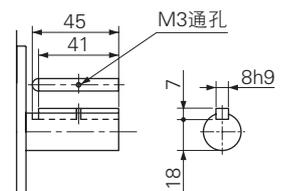
② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。



质量 (kg)/ 制动器 无: 5.2
有: 6.7

轴端规格
(带键规格)



※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	152G1□	152S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MDDHT5540
		A5E系列	MDDHT5540E
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.3	
额定输出功率	(kW)	1.5	
额定转矩	(N·m)	7.16	
瞬时最大转矩	(N·m)	21.5	
额定电流	(A(rms))	9.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	40	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	6.70	
	有制动器	7.99	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

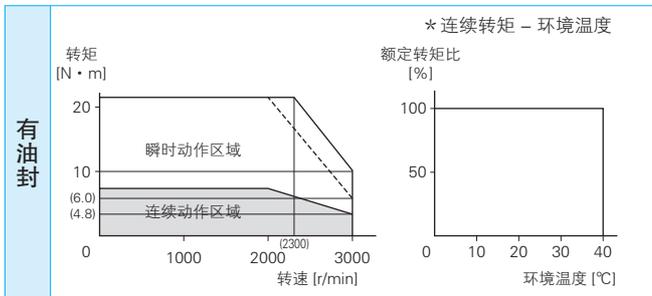
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

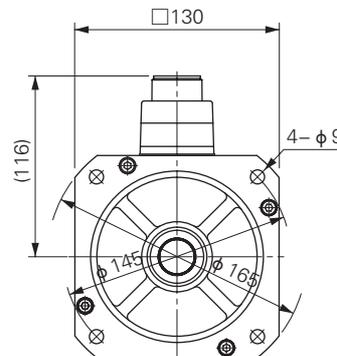
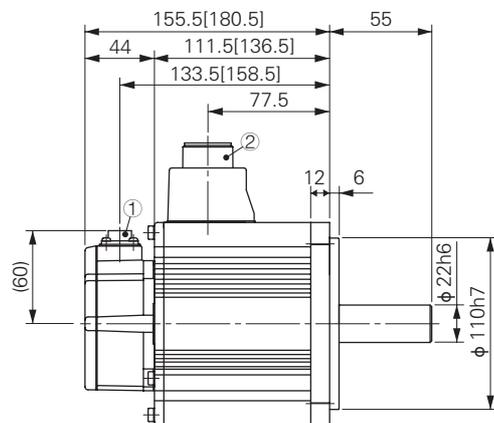
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))

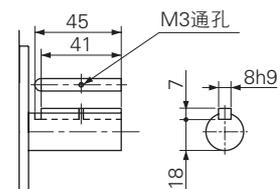


外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 6.7
有: 8.2

轴端规格
(带键规格)



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	202G1□	202S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MEDHT7364
		A5E系列	MEDHT7364E
	外形符号	E 型	
电源设备容量	(kVA)	3.3	
额定输出功率	(kW)	2.0	
额定转矩	(N·m)	9.55	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	11.5	
瞬时最大电流	(A(o-p))	49	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	8.72	
	有制动器	10.0	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。
不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见P.104。

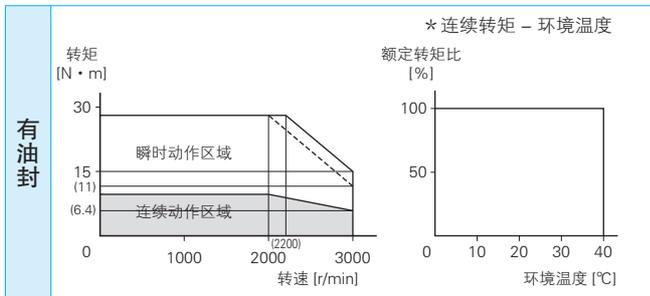
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.33。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

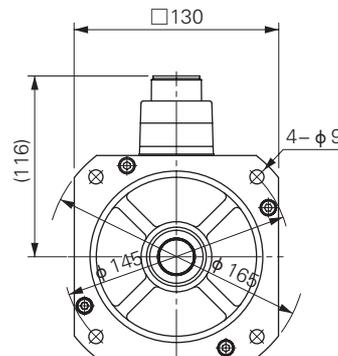
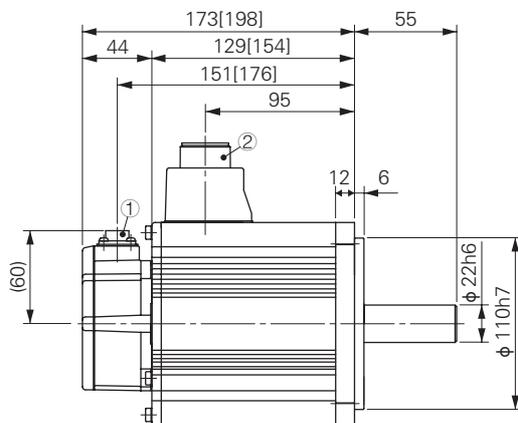
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))

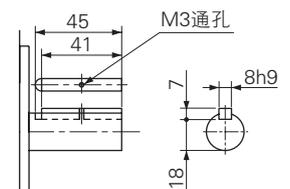


外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 8.0
有: 9.5

轴端规格
(带键规格)



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	302G1□	302S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTA390
		A5E系列	MFDHTA390E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	4.5	
额定输出功率	(kW)	3.0	
额定转矩	(N·m)	14.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	43.0	
额定电流	(A(rms))	17.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	74	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	12.9	
	有制动器	14.2	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	16.2 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.90 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见P.104。

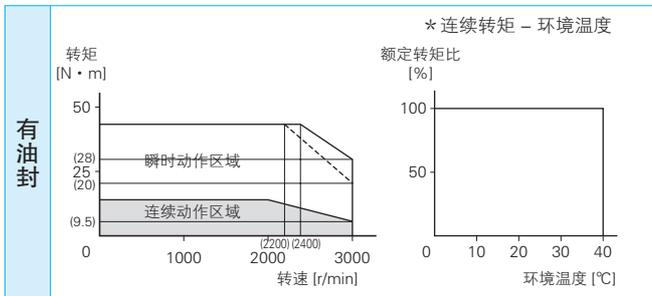
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

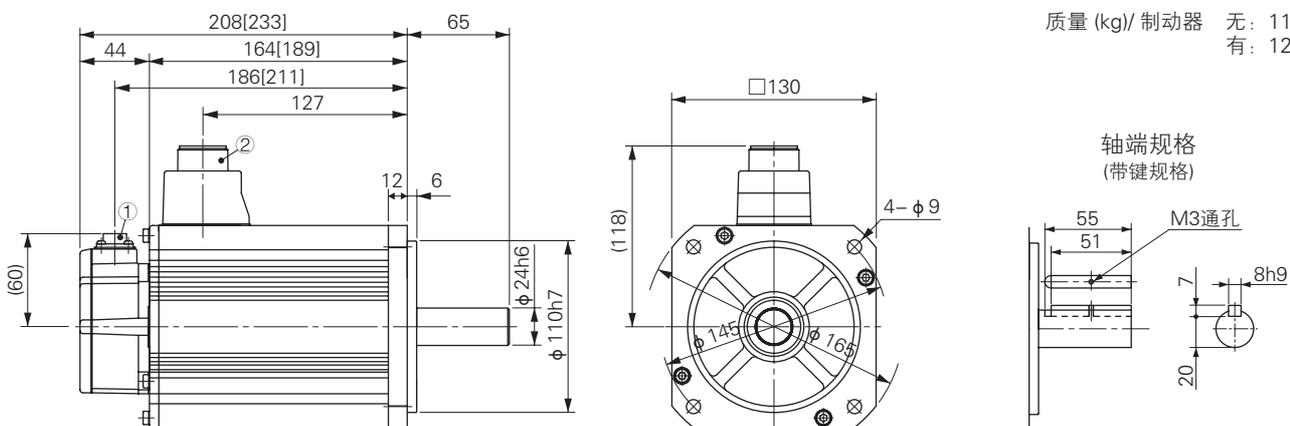
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	402G1□	402S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.0	
额定输出功率	(kW)	4.0	
额定转矩	(N·m)	19.1	
瞬时最大转矩	(N·m)	57.3	
额定电流	(A(rms))	21.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	89	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	37.6	
	有制动器	38.6	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

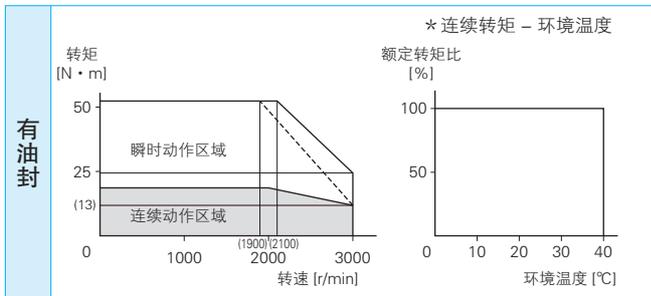
※ 注1~5请参见P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见P.34。

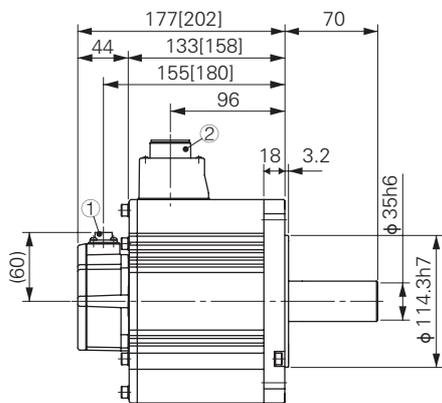
*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))

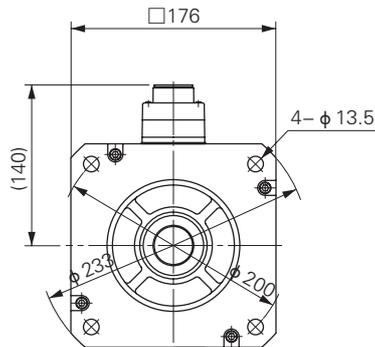


外形尺寸图

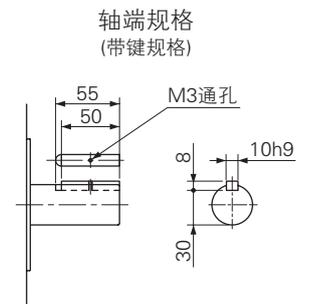


① 编码器连接器
② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。



质量 (kg)/ 制动器 无: 15.5
有: 18.7



※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MDME	502G1□	502S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.5	
额定输出功率	(kW)	5.0	
额定转矩	(N·m)	23.9	
瞬时最大转矩	(N·m)	71.6	
额定电流	(A(rms))	25.9	
瞬时最大电流	(A(o-p))	110	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	120	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	48.0	
	有制动器	48.8	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见 P.104。

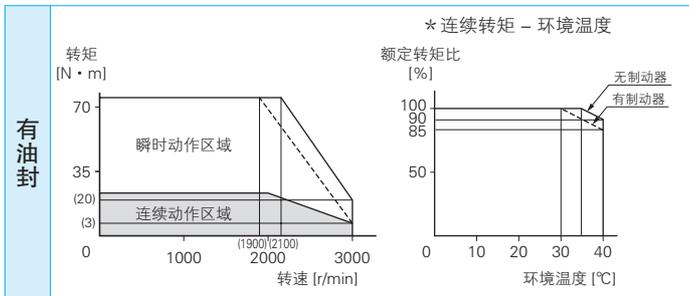
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

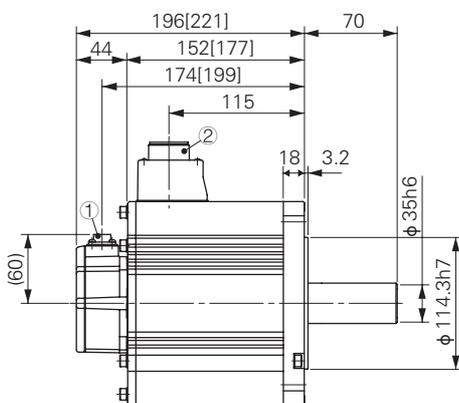
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

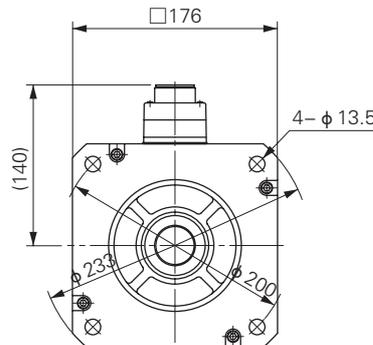
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



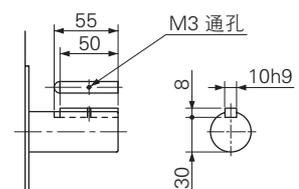
外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 18.6
有: 21.8



轴端规格
(带键规格)



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MGME	092G1□	092S1□
适用驱动器 *2	型号	MDDHT5540	
		MDDHT5540E	
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定输出功率	(kW)	0.9	
额定转矩	(N·m)	8.59	
瞬时最大转矩	(N·m)	19.3	
额定电流	(A(rms))	7.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	24	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	1000	
最高转速	(r/min)	2000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	6.70	
	有制动器	7.99	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。
不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	686
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见 P.104。

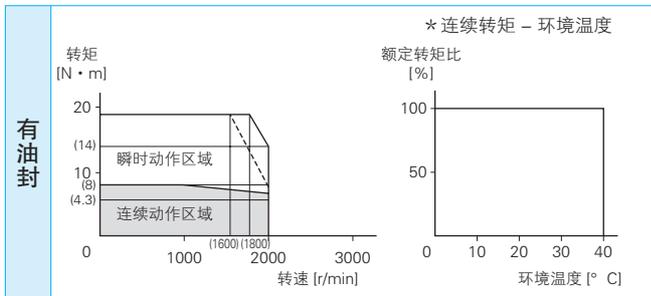
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

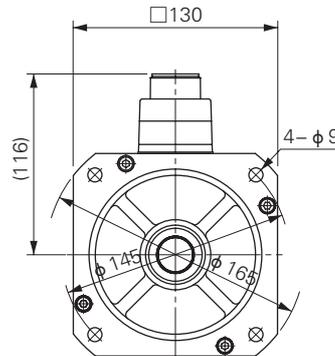
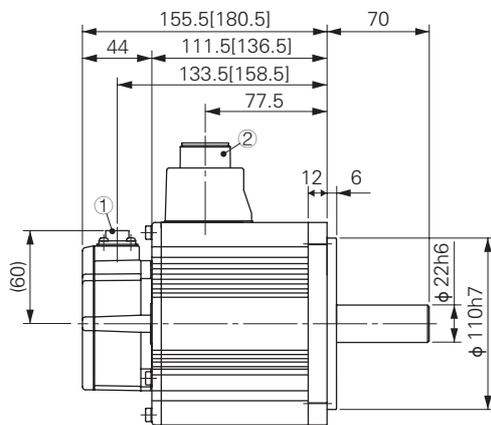
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))

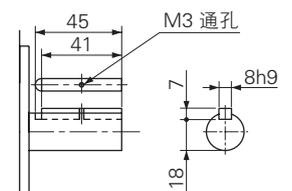


外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 6.7
有: 8.2

轴端规格
(带键规格)



①编码器连接器

②电机·制动器连接器

※[] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MGME	202G1□	202S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTA390
		A5E系列	MFDHTA390E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	3.8	
额定输出功率	(kW)	2.0	
额定转矩	(N·m)	19.1	
瞬时最大转矩	(N·m)	47.7	
额定电流	(A(rms))	17.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	60	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	1000	
最高转速	(r/min)	2000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	30.3	
	有制动器	31.4	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	1176
	轴向负载 A、B 方向 (N)	490

※ 注1~5请参见 P.104。

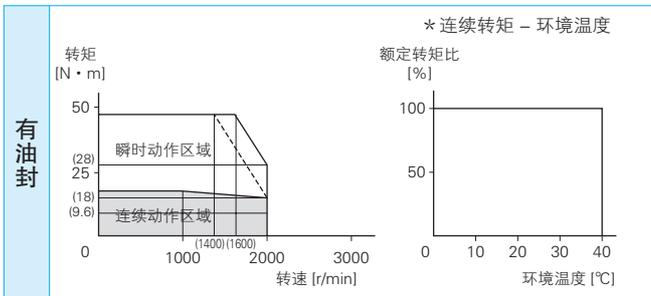
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

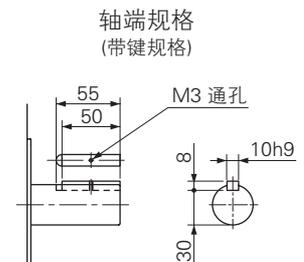
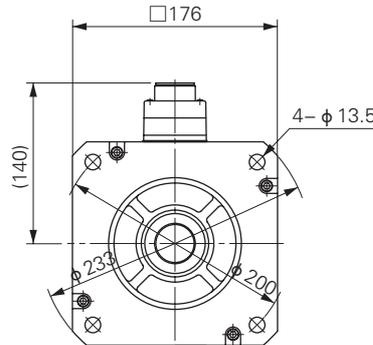
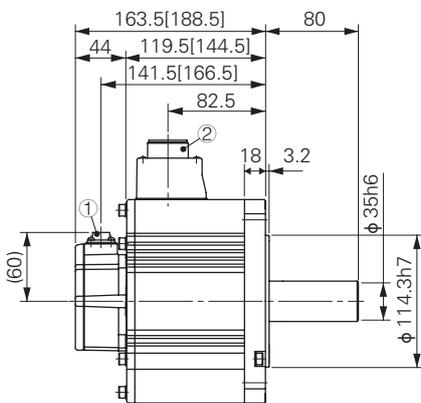
有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图

质量 (kg)/ 制动器 无: 14.0
有: 17.5



- ① 编码器连接器
- ② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MGME	302G1□	302S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	4.5	
额定输出功率	(kW)	3.0	
额定转矩	(N·m)	28.7	
瞬时最大转矩	(N·m)	71.7	
额定电流	(A(rms))	22.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	80	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4285×2	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	1000	
最高转速	(r/min)	2000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	48.4	
	有制动器	49.2	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		10 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	58.8 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	1.4 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	2058
	轴向负载 A 方向 (N)	980
	轴向负载 B 方向 (N)	1176
运转时	径向负载 P 方向 (N)	1470
	轴向负载 A、B 方向 (N)	490

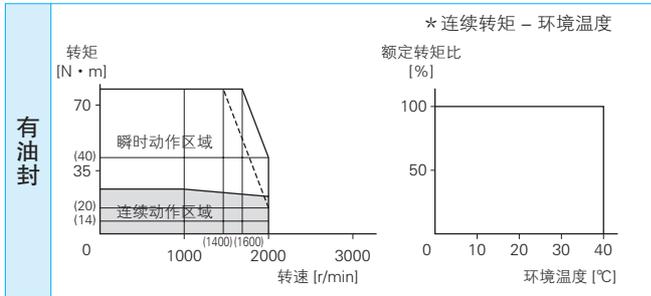
※ 注1~5请参见 P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

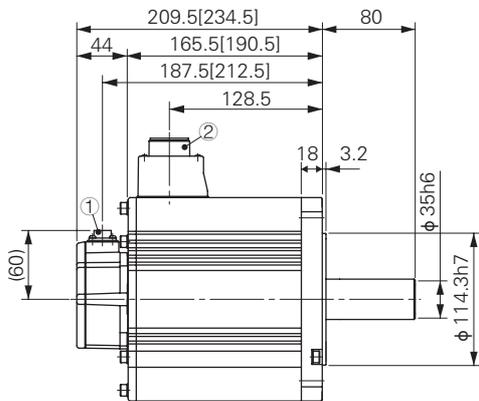
*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

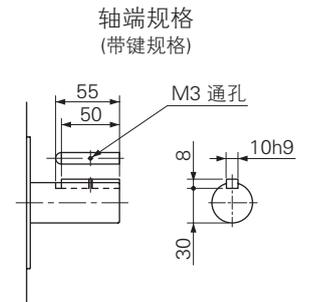
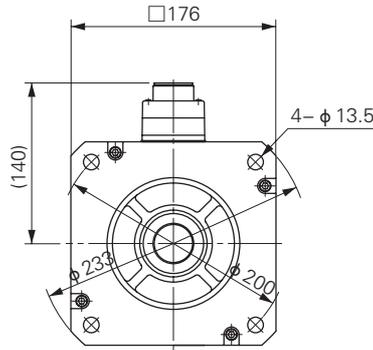
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 20.0
有: 23.5



①编码器连接器
②电机·制动器连接器

※[] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	102G1□	102S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MDDHT3530
		A5E系列	MDDHT3530E
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	1.8	
额定输出功率	(kW)	1.0	
额定转矩	(N·m)	4.77	
瞬时最大转矩	(N·m)	14.3	
额定电流	(A(rms))	5.7	
瞬时最大电流	(A(o-p))	24	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	83	
	DV0P4284	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	24.7	
	有制动器	26.0	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	4.9
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	70 以下
励磁电流 DC(A)	0.59 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※ 注1~5请参见 P.104。

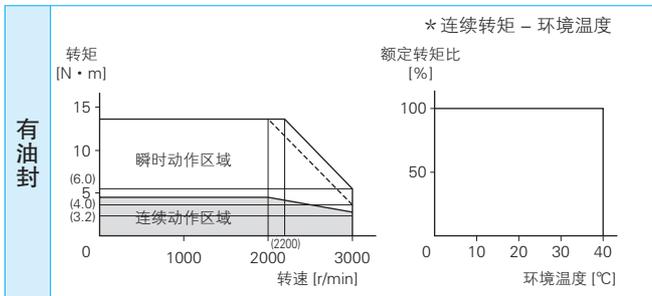
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

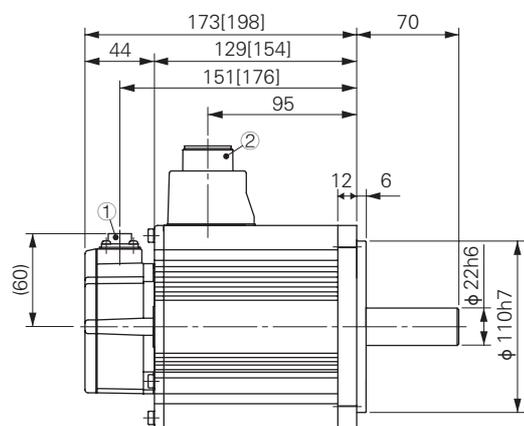
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

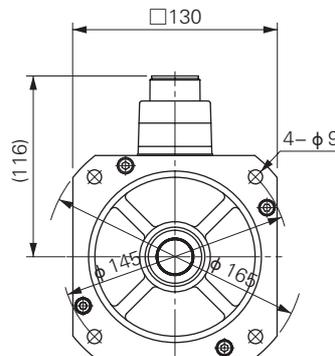
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



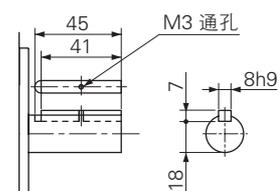
外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 6.7
有: 8.1



轴端规格
(带键规格)



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	152G1□	152S1□
适用驱动器 *2	型号	MDDHT5540	
	A5系列	MDDHT5540E	
	A5E系列	MDDHT5540E	
	外形符号	D 型	
电源设备容量	(kVA)	2.3	
额定输出功率	(kW)	1.5	
额定转矩	(N·m)	7.16	
瞬时最大转矩	(N·m)	21.5	
额定电流	(A(rms))	9.4	
瞬时最大电流	(A(o-p))	40	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	22	
	DV0P4284	130	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	37.1	
	有制动器	38.4	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms)(注4)	50 以下
励磁电流 DC(A)	0.79 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A、B 方向 (N)	196

※注1~5请参见 P.104。

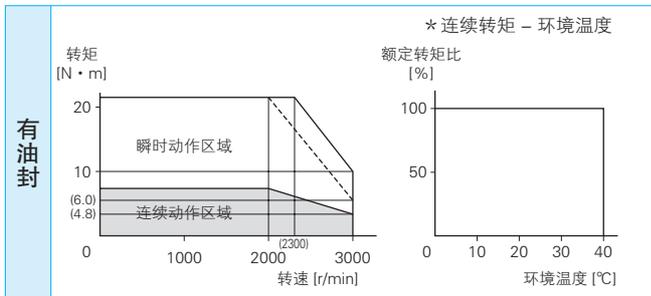
※驱动器外形尺寸图请参见 P.32。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

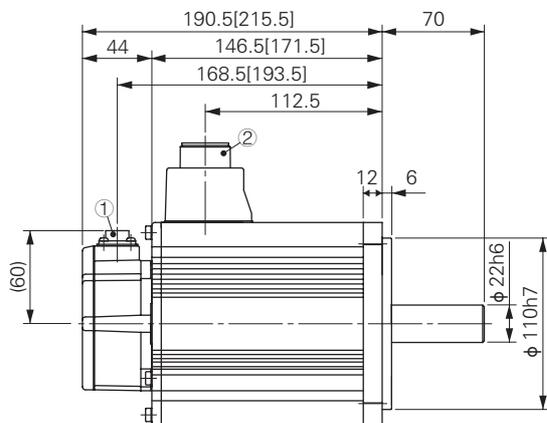
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

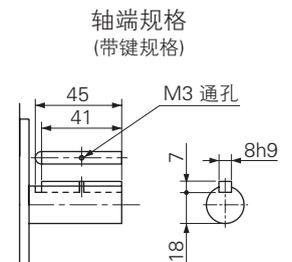
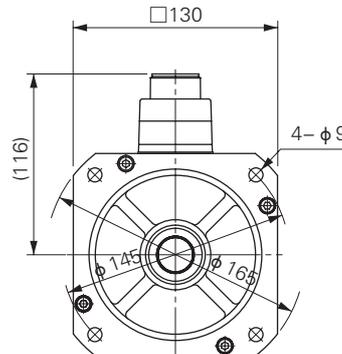
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 8.6
有: 10.1



①编码器连接器

②电机·制动器连接器

※[] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	202G1□	202S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MEDHT7364
		A5E系列	MEDHT7364E
	外形符号	E 型	
电源设备容量	(kVA)	3.3	
额定输出功率	(kW)	2.0	
额定转矩	(N·m)	9.55	
瞬时最大转矩	(N·m)	28.6	
额定电流	(A(rms))	11.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	47	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	45	
	DV0P4285	142	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	57.8	
	有制动器	59.6	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 \pm 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 \pm 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见 P.104。

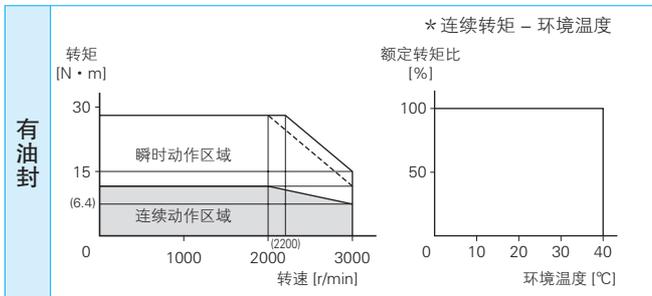
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.33。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

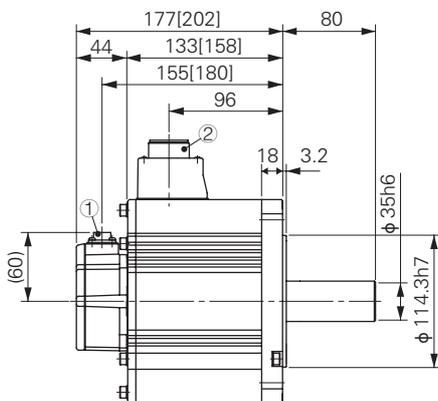
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

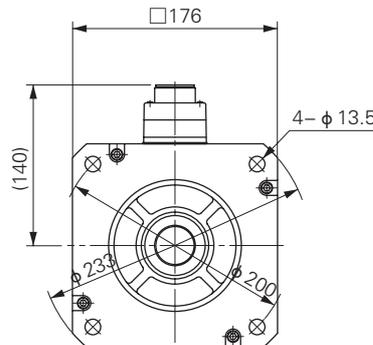
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



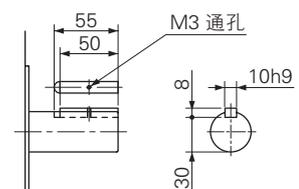
外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 12.2
有: 15.5



轴端规格
(带键规格)



① 编码器连接器

② 电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	302G1□	302S1□
适用驱动器 *2	型号	MFDHTA390	
	A5系列	MFDHTA390E	
	A5E系列	MFDHTA390E	
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	4.5	
额定输出功率	(kW)	3.0	
额定转矩	(N·m)	14.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	43.0	
额定电流	(A(rms))	16.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	68	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	19	
	DV0P4285×2	142	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4}\text{kg}\cdot\text{m}^2$)	无制动器	90.5	
	有制动器	92.1	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见 P.104。

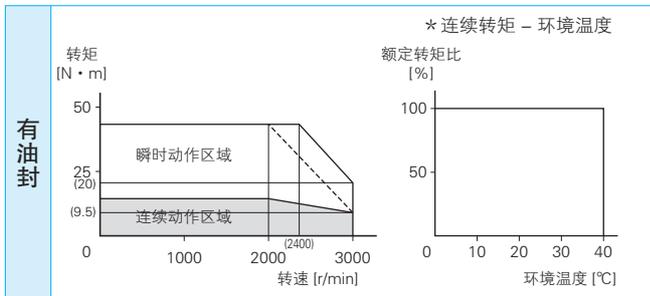
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

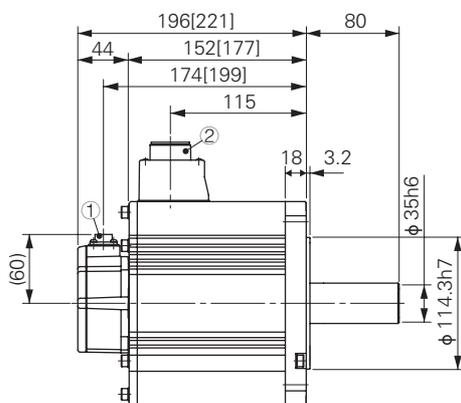
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

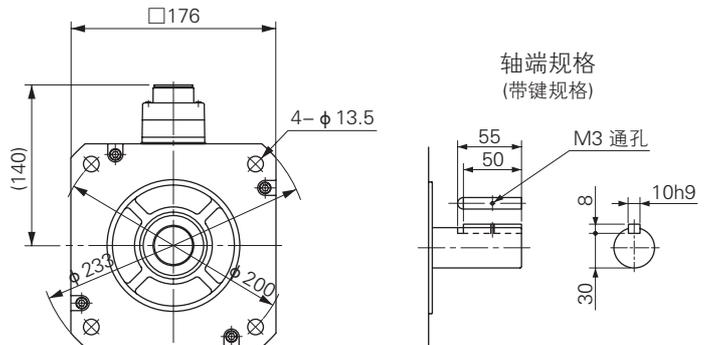
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 16.0
有: 19.2



①编码器连接器

②电机·制动器连接器

※[] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	402G1□	402S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	6.0	
额定输出功率	(kW)	4.0	
额定转矩	(N·m)	19.1	
瞬时最大转矩	(N·m)	57.3	
额定电流	(A(rms))	21.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	89	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	17	
	DV0P4285×2	125	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	112	
	有制动器	114	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※注1~5请参见 P.104。

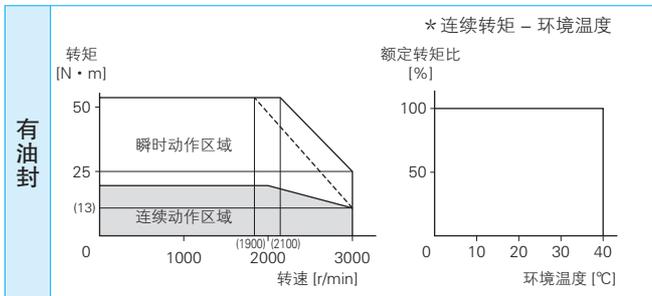
※驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

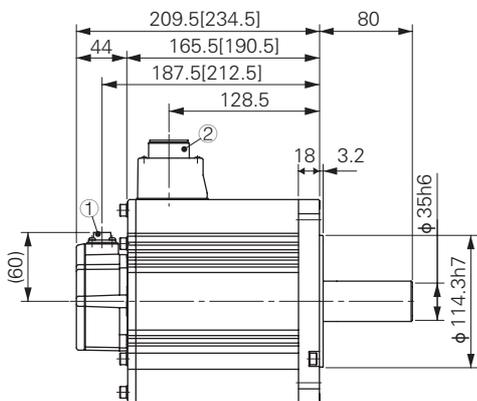
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

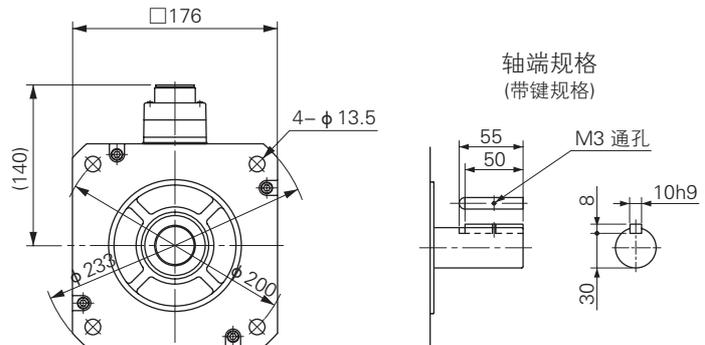
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 18.6
有: 21.8



①编码器连接器

②电机·制动器连接器

※[] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHME	502G1□	502S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MFDHTB3A2
		A5E系列	MFDHTB3A2E
	外形符号	F 型	
电源设备容量	(kVA)	7.5	
额定输出功率	(kW)	5.0	
额定转矩	(N·m)	23.9	
瞬时最大转矩	(N·m)	71.6	
额定电流	(A(rms))	25.9	
瞬时最大电流	(A(o-p))	110	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	10	
	DV0P4285×2	76	
额定转速	(r/min)	2000	
最高转速	(r/min)	3000	
转子转动惯量 (×10 ⁻⁴ kg·m ²)	无制动器	162	
	有制动器	164	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		5 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms)(注4)	25 以下
励磁电流 DC(A)	1.3 ± 10%
释放电压 DC(V)	2 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 2.4

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A、B 方向 (N)	343

※ 注1~5请参见 P.104。

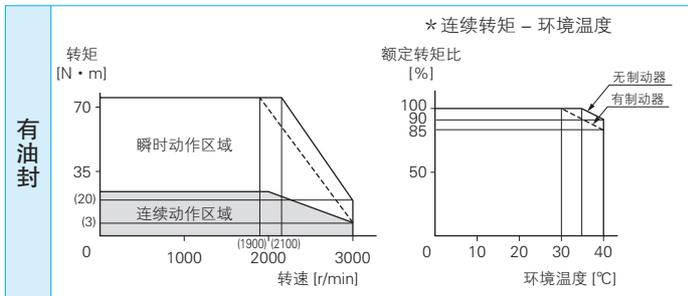
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.34。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

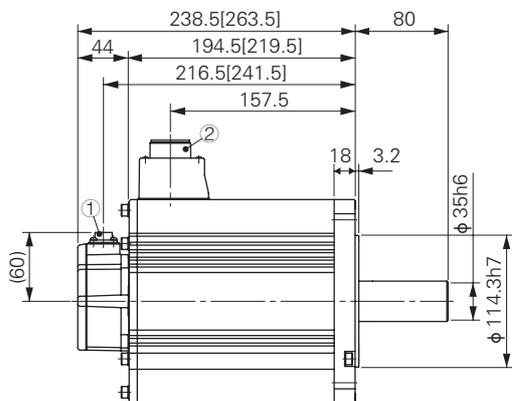
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

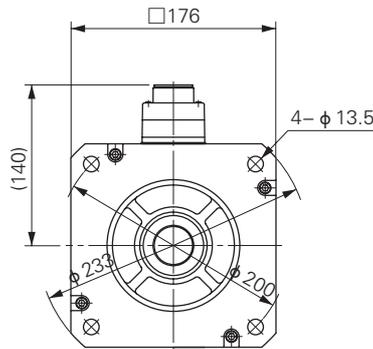
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



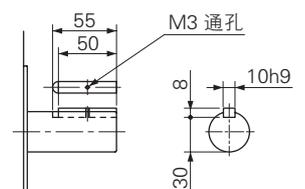
外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 23.0
有: 26.2



轴端规格
(带键规格)



①编码器连接器

②电机·制动器连接器

※ [] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSMD	5AZG1□	5AZS1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MADHT1505
		A5E系列	MADHT1505E
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	50	
额定转矩	(N·m)	0.16	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.48	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4281	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.025	
	有制动器	0.027	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.29 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.3
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	147
	轴向负载 A 方向 (N)	88
	轴向负载 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68.6
	轴向负载 A、B 方向 (N)	58.8

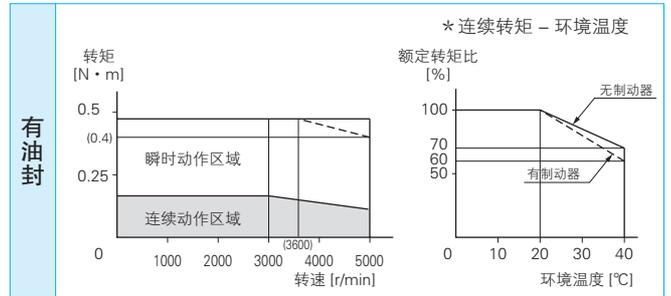
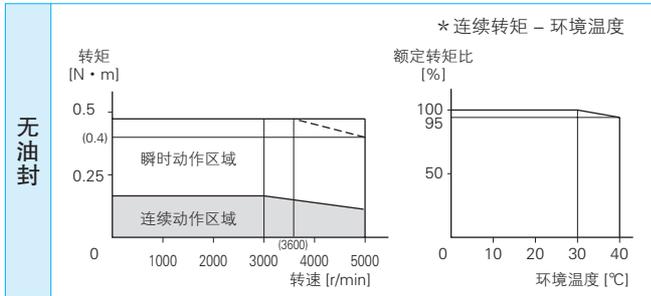
※ 注1~5请参见 P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

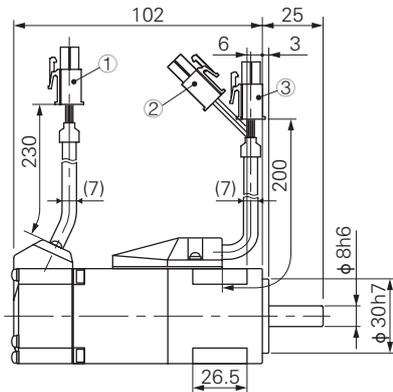
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



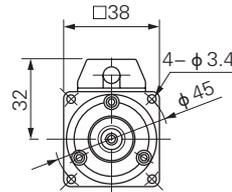
外形尺寸图

< 有制动器 >

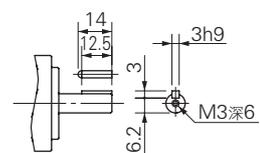
质量 (kg)/0.53



- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



轴端规格
(带键规格)



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSMD	012G1□	012S1□
适用驱动器 *2	型号	MADHT1505	
		MADHT1505E	
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	100	
额定转矩	(N·m)	0.32	
瞬时最大转矩	(N·m)	0.95	
额定电流	(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流	(A(o-p))	4.7	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4281	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.051	
	有制动器	0.054	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

●制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	0.29 以上
吸引时间 (ms)	35 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.3
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

●容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	147
	轴向负载 A 方向 (N)	88
	轴向负载 B 方向 (N)	117.6
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68.6
	轴向负载 A、B 方向 (N)	58.8

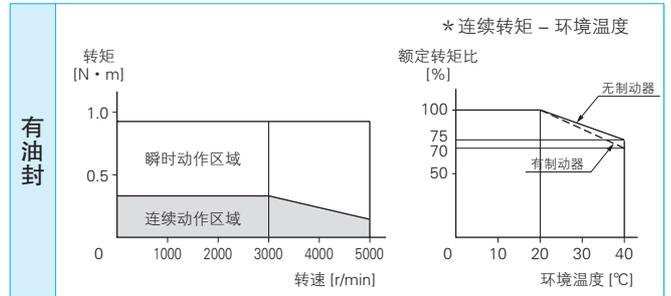
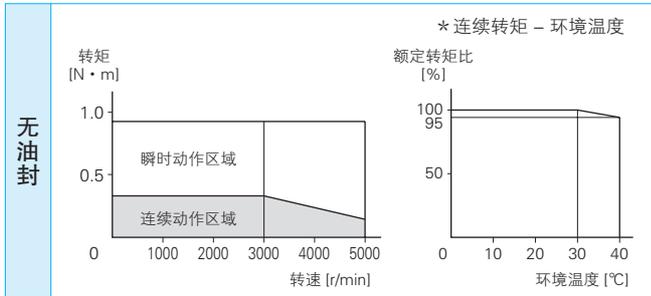
※注1~5请参见 P.104。

※驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

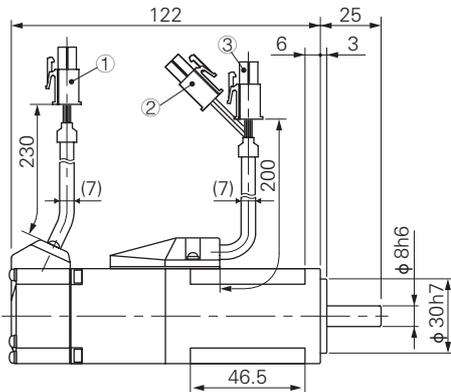
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时)



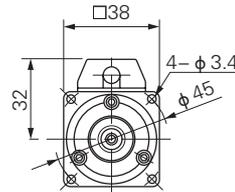
外形尺寸图

<有制动器>

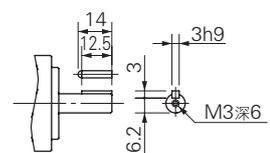
质量 (kg)/0.68



- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



轴端规格
(带键规格)



※无制动器型请参见左页。

※注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSMD	022G1□	022S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列 MADHT1507	
		A5E系列 MADHT1507E	
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.91	
额定电流	(A(rms))	1.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.14	
	有制动器	0.16	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)
(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

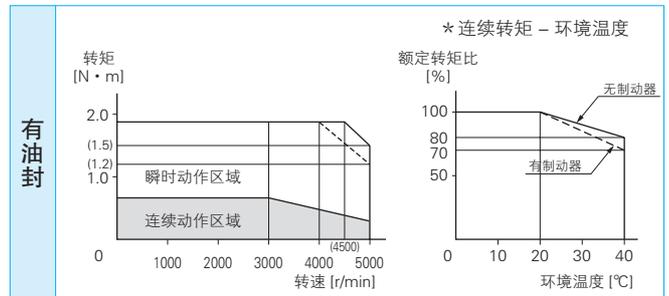
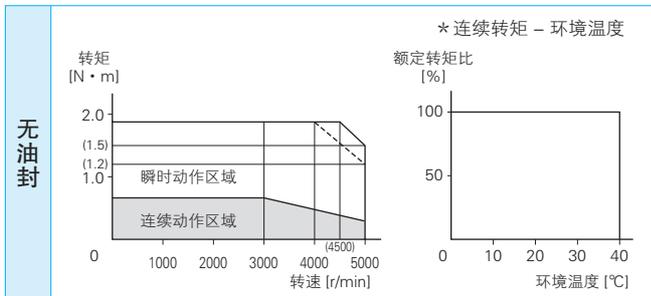
※ 注1~5请参见 P.104。

※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。
有关型号的详细内容请参见 P.11。

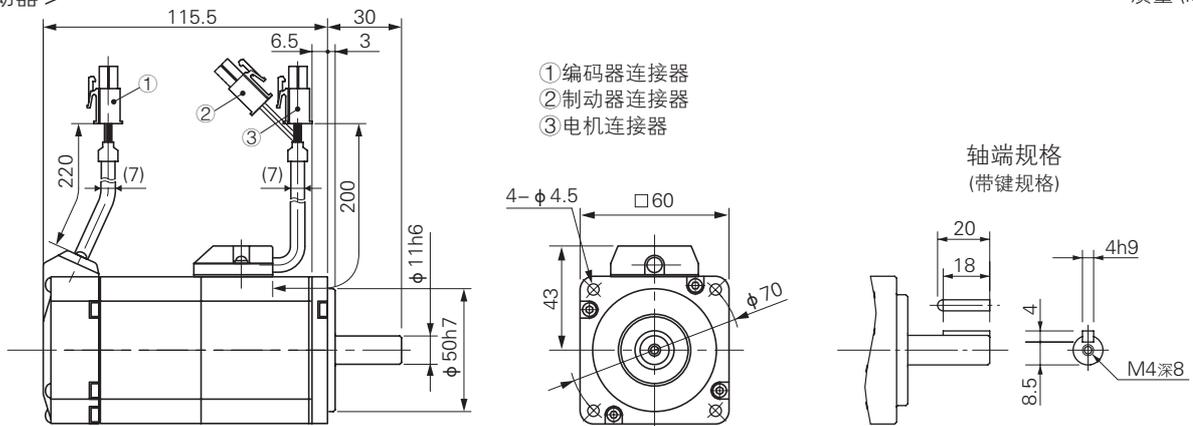
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/1.3



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSMD	042G1□	042S1□
适用驱动器 *2	型号	MBDHT2510	
		A5系列	MBDHT2510E
	外形符号	B 型	
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定输出功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	3.8	
额定电流	(A(rms))	2.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	11.0	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.26	
	有制动器	0.28	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

※ 注1~5请参见 P.104。

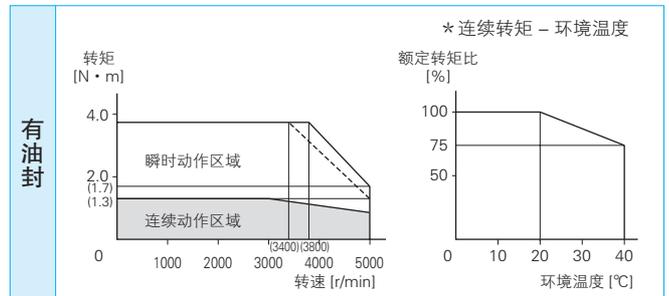
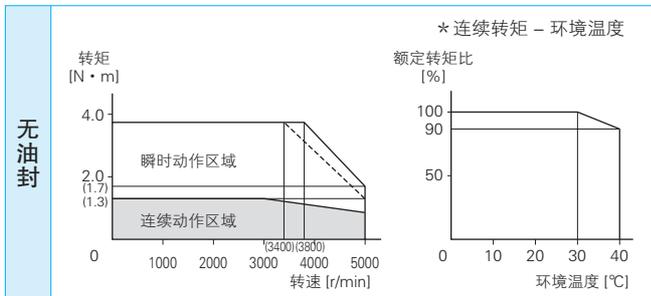
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

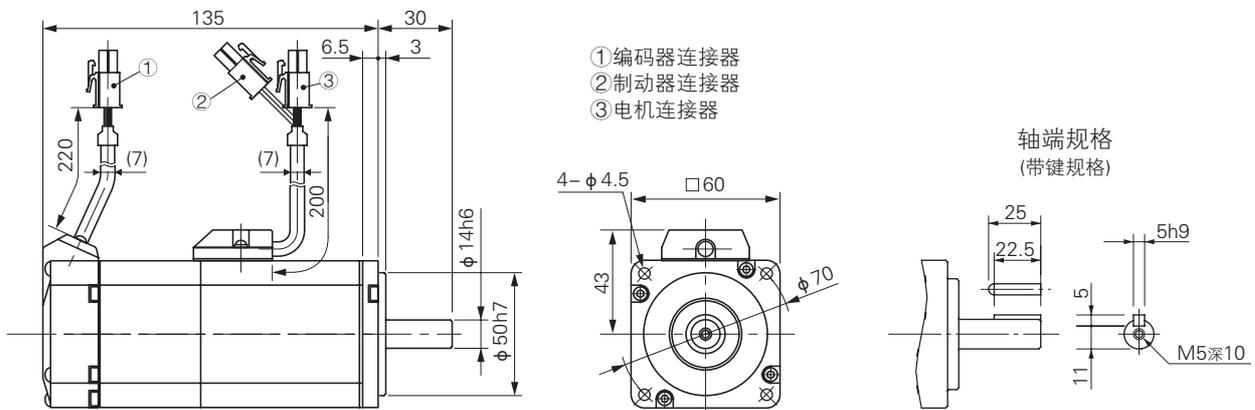
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/1.7



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MSMD	082G1□	082S1□
适用驱动器 *2	型号	A5系列	MCDHT3520
		A5E系列	MCDHT3520E
	外形符号	C 型	
电源设备容量	(kVA)	1.3	
额定输出功率	(W)	750	
额定转矩	(N·m)	2.4	
瞬时最大转矩	(N·m)	7.1	
额定电流	(A(rms))	4.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	17.0	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.87	
	有制动器	0.97	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	2.45 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	686
	轴向负载 A 方向 (N)	294
	轴向负载 B 方向 (N)	392
运转时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A、B 方向 (N)	147

※ 注1~5请参见 P.104。

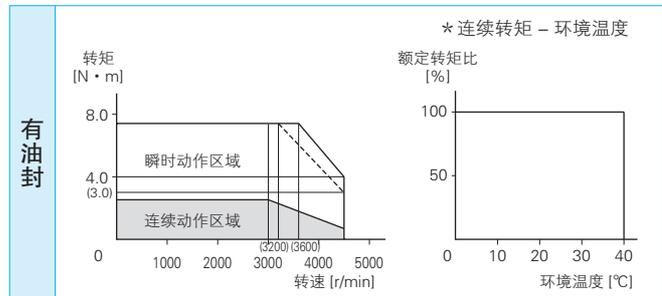
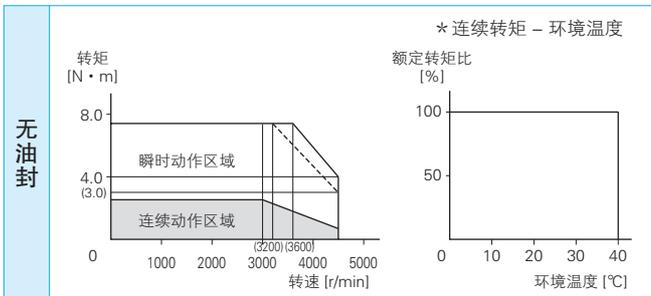
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.31。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

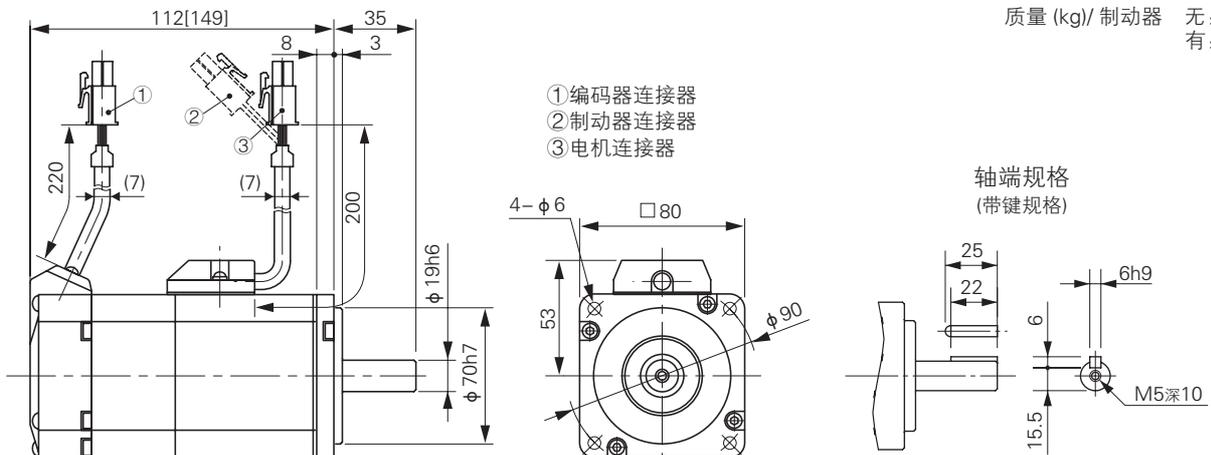
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (虚线表示电源电压降低 10%时的情况))



外形尺寸图



质量 (kg)/ 制动器 无: 2.3
有: 3.1

※ [] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHMD	022G1□	022S1□
适用驱动器 *2	型号	MADHT1507	
		MADHT1507E	
	外形符号	A 型	
电源设备容量	(kVA)	0.5	
额定输出功率	(W)	200	
额定转矩	(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩	(N·m)	1.91	
额定电流	(A(rms))	1.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	6.9	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.42	
	有制动器	0.45	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

※ 注1~5请参见 P.104。

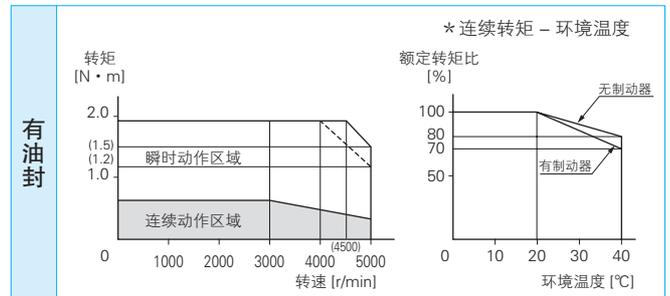
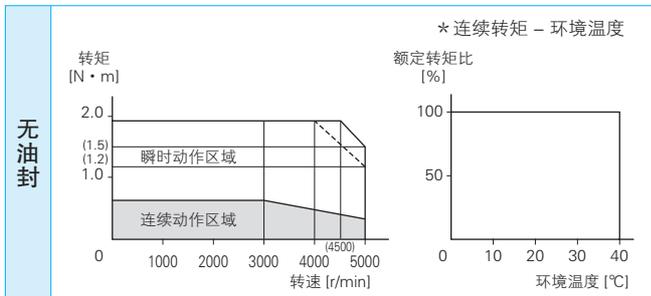
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

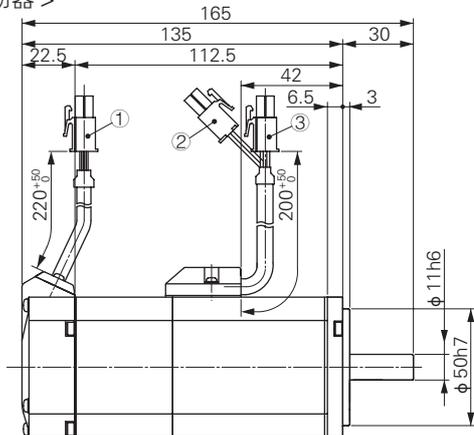
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (线表示电源电压降低 10% 时的情况))



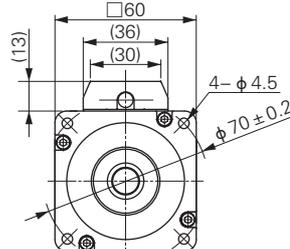
外形尺寸图

< 有制动器 >

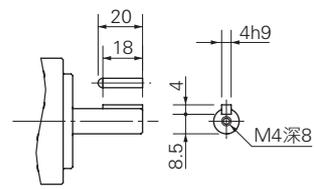
质量 (kg)/1.4



- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



轴端规格
(带键规格)



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHMD	042G1□	042S1□
适用驱动器 *2	型号	MBDHT2510	
		A5系列	MBDHT2510E
	外形符号	B 型	
电源设备容量	(kVA)	0.9	
额定输出功率	(W)	400	
额定转矩	(N·m)	1.3	
瞬时最大转矩	(N·m)	3.8	
额定电流	(A(rms))	2.6	
瞬时最大电流	(A(o-p))	11.0	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	5000	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	0.67	
	有制动器	0.70	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		30 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	1.27 以上
吸引时间 (ms)	50 以下
释放时间 (ms)(注4)	15 以下
励磁电流 DC(A)	0.36
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A 方向 (N)	147
	轴向负载 B 方向 (N)	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	245
	轴向负载 A、B 方向 (N)	98

※ 注1~5请参见 P.104。

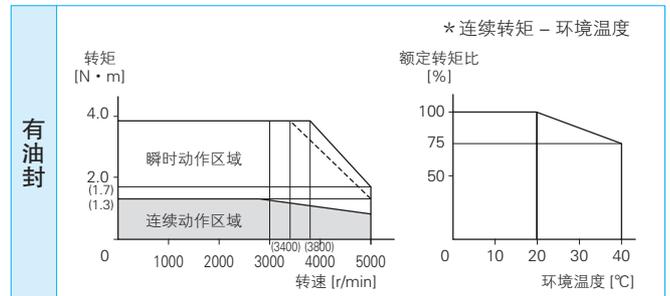
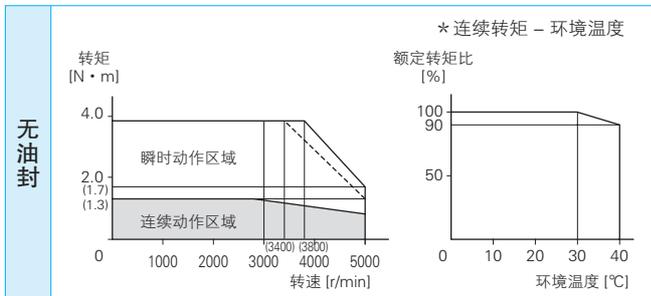
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.30。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

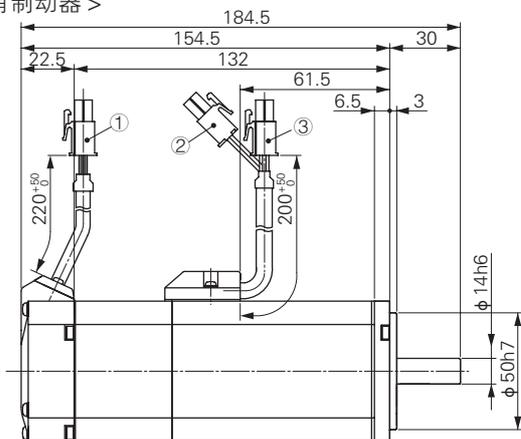
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (线表示电源电压降低 10% 时的情况))



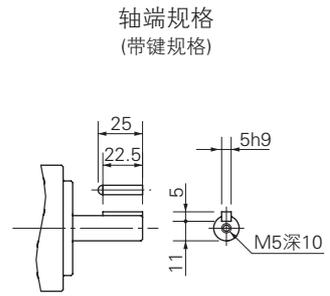
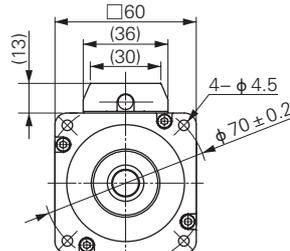
外形尺寸图

< 有制动器 >

质量 (kg)/1.8



- 编码器连接器
- 制动器连接器
- 电机连接器



※ 无制动器型请参见左页。

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

规格

		AC200V 用	
电机型号 *1	MHMD	082G1□	082S1□
适用驱动器 *2	型号	MCDHT3520	
	A5系列	MCDHT3520E	
	A5E系列	MCDHT3520E	
	外形符号	C 型	
电源设备容量	(kVA)	1.3	
额定输出功率	(W)	750	
额定转矩	(N·m)	2.4	
瞬时最大转矩	(N·m)	7.1	
额定电流	(A(rms))	4.0	
瞬时最大电流	(A(o-p))	17.0	
再生制动频率 (次/分钟) (注1)	无可选项	无限制(注2)	
	DV0P4283	无限制(注2)	
额定转速	(r/min)	3000	
最高转速	(r/min)	4500	
转子转动惯量 ($\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$)	无制动器	1.51	
	有制动器	1.61	
对应转子转动惯量的推荐 负载转动惯量比 (注3)		20 倍以下	
旋转编码器规格 (注5)		20 位 增量式	17 位 绝对值
	每 1 转的分辨率	1,048,576	131,072

● 制动器规格 (详情请参见 P.105)

(为保持制动器, 励磁即释放。)
(不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	2.45 以上
吸引时间 (ms)	70 以下
释放时间 (ms)(注4)	20 以下
励磁电流 DC(A)	0.42
释放电压 DC(V)	1 以上
励磁电压 DC(V)	24 ± 1.2

● 容许负载 (详情请参见 P.104)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	686
	轴向负载 A 方向 (N)	294
	轴向负载 B 方向 (N)	392
运转时	径向负载 P 方向 (N)	392
	轴向负载 A、B 方向 (N)	147

※ 注1~5请参见 P.104。

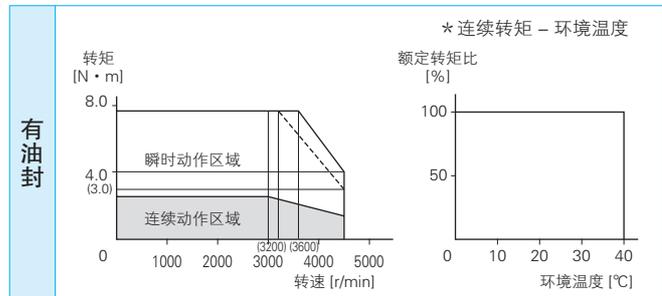
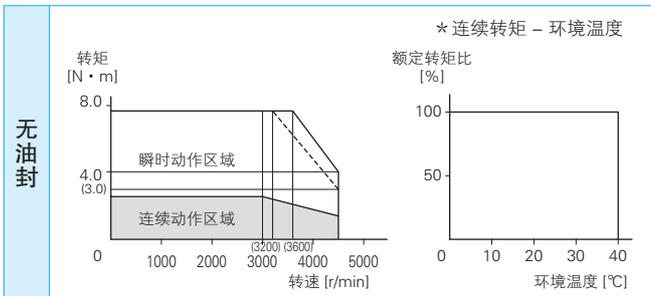
※ 驱动器外形尺寸图请参见 P.31。

*1 电机型号中的□表示电机构造。

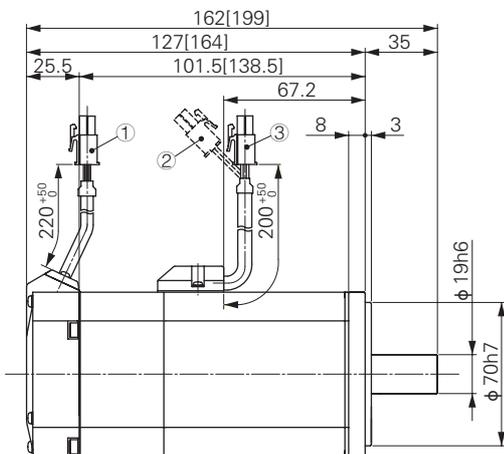
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲串专用产品。

有关型号的详细内容请参见 P.11。

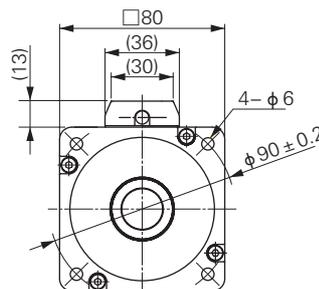
转矩特性 (驱动器电源电压: AC200V 时 (线表示电源电压降低 10% 时的情况))



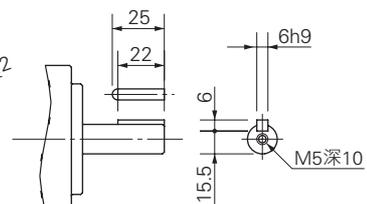
外形尺寸图



- ① 编码器连接器
- ② 制动器连接器
- ③ 电机连接器



轴端规格
(带键规格)



质量 (kg)/ 制动器 无: 2.5
有: 3.5

※ [] 内尺寸为无制动器型的尺寸

※ 注意: 如需高速响应性能, 请降低负载转动惯量比使用。

可能会有尺寸变更的情况, 如果用于设计目的, 请咨询确切尺寸。

使用前请务必仔细阅读“使用说明书”, 充分确认注意事项后正确使用。

“电机规格”一页的说明

注 1. ●电源为 AC100V 时

再生制动频率表示单台电机从额定转速到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时，表中值为 $1/(m+1)$ 。(m= 负载转动惯量 / 转子转动惯量)
- 超过额定转速时的再生制动频率与 (运转速度 / 额定速度) 的 2 次方成反比关系。
- 电源电压为 AC115V(电源为 AC100V 时)。
电源电压波动时，表中的值与 (运转电源电压 /115) 的 2 次方成反比关系。
- 运转速度频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械)，请向本公司咨询。

●电源为 AC200V 时

再生制动频率表示单台电机从额定转速到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时，表中值为 $1/(m+1)$ 。(m= 负载转动惯量 / 转子转动惯量)
- 超过额定转速时的再生制动频率与 (运转速度 / 额定速度) 的 2 次方成反比关系。
- 电源电压为 AC230V(电源为 AC200V 时)。
电源电压波动时，表中的值与 (运转电源电压 /230) 的 2 次方成反比关系。
- 运转速度频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械)，请向本公司咨询。

●电源为 AC400V 时

再生制动频率表示单台电机从额定转速到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时，表中值为 $1/(m+1)$ 。(m= 负载转动惯量 / 转子转动惯量)
- 超过额定转速时的再生制动频率与 (运转速度 / 额定速度) 的 2 次方成反比关系。
- 电源电压为 AC460V(电源为 AC400V 时)。
电源电压波动时，表中的值与 (运转电源电压 /460) 的 2 次方成反比关系。
- 运转速度频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械)，请向本公司咨询。

注 2. 如实效转矩小于额定转矩，则再生频率无限制。

注 3. 负载转动惯量比超过表中值时，请向本公司咨询。

注 4. 释放时间为使用电阻器切断直流时的数值。

注 5. 17 位绝对值编码器也可作为 17 位增量式编码器使用。

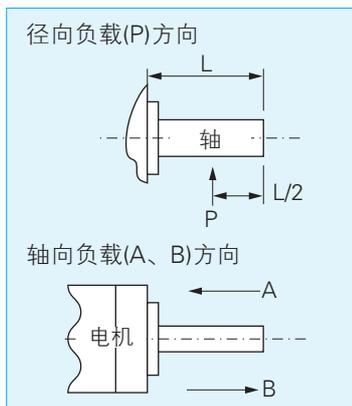
输出轴的容许负载

径向负载即输出轴在径向承载的负载。输出轴通过链条、皮带等与配套机械相连接时会产生径向负载，而与联轴器直接连接时则不会产生径向负载。

如下图所示，通过在输出轴的 L/2 位置施加负载，设定容许值。

此外，轴向负载即输出轴在轴向承载的负载。

径向负载、轴向负载对轴承的寿命和强度有较大影响。因此，运转时的负载务必小于各页所记载的容许径向负载、容许轴向负载，敬请注意。



电机内置保持制动器

在利用电机驱动垂直轴等情况下，可防止切断驱动器电源时工件（可动部）因重力而掉落。

电机内置制动器仅用于在停止状态时“保持”。请勿用于使电机运转负载停止的“制动”。

● BRK-OFF 信号的输出时序

- 关于电源 ON 时的制动器解除时序，或者电机旋转中发生伺服 OFF/ 警报时的制动器动作时序等，请登录本公司主页下载使用说明书进行参照。
- 电机旋转中的伺服 OFF 动作或发生警报时，根据电机的励磁状态，从开放到 BRK-OFF 信号 OFF (制动器动作) 为止的时间，可用 Pr4.38 (动作时机械制动器动作设定) 进行设定。详情请登录本公司主页下载使用说明书进行参照。

< 提示 >

- 内置制动器的电机运转时，制动器会发出噪音（喀哒喀哒声），但功能上并无影响。
- 向制动器线圈通电时（制动器开放状态），从轴端等部位会有磁通泄漏。在电机周围使用磁力传感器等仪器时，敬请注意。

● 电机内置保持制动器规格

电机系列	电机输出	静摩擦转矩 N·m	惯量 $\times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$	吸引时间 ms	释放时间 ms	励磁电流 DC A (冷时)	释放电压	每1次制动的 容许功量 J	容许 总功量 $\times 10^3 \text{J}$	容许角 加速度 rad/s^2	
MSMD	50W, 100W	0.29以上	0.002	35以下	20以下	0.3	DC1V 以上	39.2	4.9	30000	
	200W, 400W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36		137	44.1		
	750W	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42		196	147		
MSME	50W, 100W	0.29以上	0.002	35以下	20以下	0.3	DC1V 以上	39.2	4.9	30000	
	200W, 400W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36		137	44.1		
	750W	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42		196	147		
	1.0kW, 1.5kW, 2.0kW	7.8以上	0.33	50以下	15以下 (100)	0.81	DC2V 以上	392	490	10000	
	3.0kW	11.8以上		80以下							
4.0kW, 5.0kW	16.1以上	1.35	110以下	50以下 (130)	0.9	1470	2200				
MDME	1.0kW	4.9以上	1.35	80以下	70以下 (200)	0.59	DC2V 以上	588	780		10000
	1.5kW, 2.0kW	13.7以上		100以下	50以下 (130)	0.79		1176	1500		
	3.0kW	16.2以上		110以下	0.9	1470		2200			
	4.0kW, 5.0kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下 (200)	1.3	1372	2900	5440		
MGME	900W	13.7以上	1.35	100以下	50以下 (130)	0.79	DC2V 以上	1176	1500	10000	
	2.0kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下 (200)	1.3		1372	2900	5440	
	3.0kW	58.8以上		150以下	50以下 (130)	1.4					
MHMD	200W, 400W	1.27 以上	0.018	50 以下	15 以下	0.36	DC1V 以上	137	44.1	30000	
	750W	2.45 以上	0.075	70 以下	20 以下	0.42		196	147		
MHME	1.0kW	4.9以上	1.35	80以下	70以下 (200)	0.59	DC2V 以上	588	780	10000	
	1.5kW	13.7以上		100以下	50以下 (130)	0.79		1176	1500		
	2.0kW~5.0kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下 (200)	1.3		1372	2900	5440	

- 励磁电压为 DC24V $\pm 10\%$ (大型电机)、DC24V $\pm 5\%$ (小型电机)
- 释放时间为使用电阻器切断直流时的数值。
() 为使用二极管 (株) 日立工厂制 V03C) 时的实测值。
- 上述数值是 (静摩擦转矩、释放电压、励磁电流除外) 代表特性
- 内置保持制动器出厂时的间隙为 $\pm 1^\circ$ 以下
- 取决于上述容许角加速度的加速 · 减速次数的寿命为 1000 万次
(制动器的间隙发生剧烈变化前的加速 · 减速次数)

关于欧洲EC指令

欧洲EC指令适用于出口至欧盟(EU)、具有专用功能以及直接向普通消费者销售的所有电子产品。这些产品必须符合EU统一安全标准，有义务在产品上粘贴表示符合标准的CE标记。

本公司为使机械、装置更容易符合EC指令，实现了符合低电压指令的相关标准。

符合EMC指令

本公司的伺服系统规定了伺服驱动器与伺服电机的安装距离、接线等模式(条件)，此模式符合EMC指令的相关标准。在组装到实际机械、装置中的状态下，接线条件、接地条件等与该模式不尽相同。因此，需对组装了伺服驱动器、伺服电机的最终机械、装置进行测量，验证其是否符合EMC指令(特别是对于无用辐射噪音、杂音端子电压)。

符合UL标准

遵守下述①、②的安装条件即可成为符合UL508C(文件No.E164620)的标准认证产品。

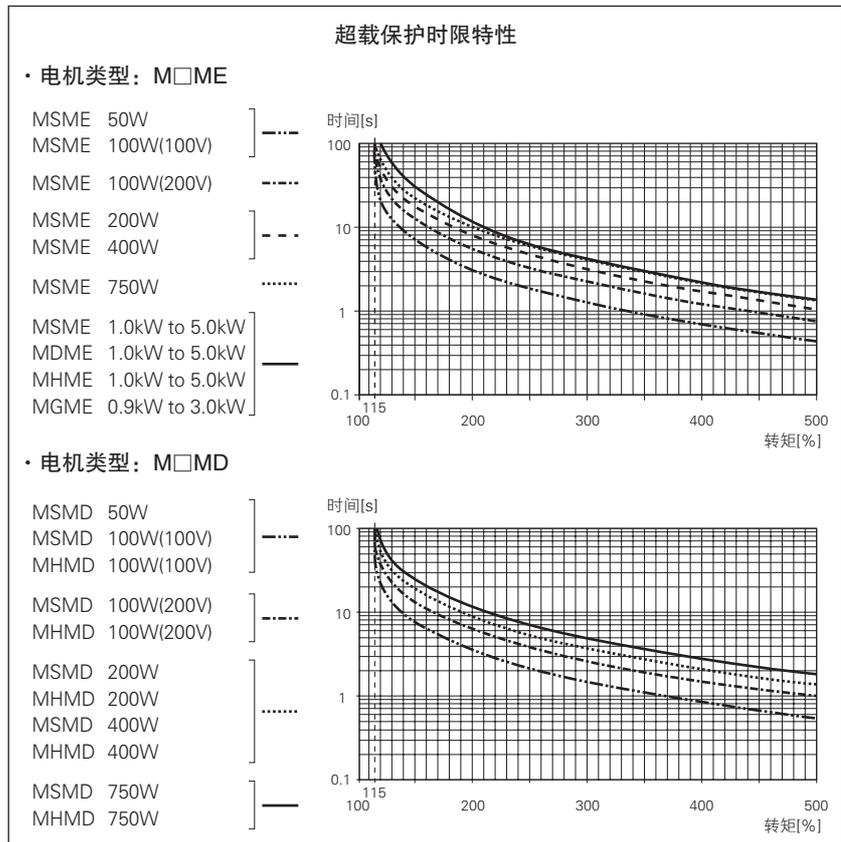
①驱动器请在IEC60664-1中规定的污染度2或1的环境下使用(例：安装在IP54的控制柜内)。

②电源与噪音滤波器之间请务必连接UL认证(LISTED、带 UL 标记)的断路器或UL认证(LISTED、带 UL 标记)的保险丝。
断路器/保险丝的额定电流请参照P.14“适用外围设备一览表”。

接线请使用额定75°C以上的铜芯电线。

③过载保护级驱动器

当有效电流大于或等于额定电流的115%时，驱动器的过载保护功能将按照时限特性(参照图表)动作。请确认驱动器的有效电流未超过额定电流。瞬间最大容许电流由Pr0.13(第1转矩极限)、Pr5.22(第2转矩极限)设定。



适用标准

详情请参照P.9。

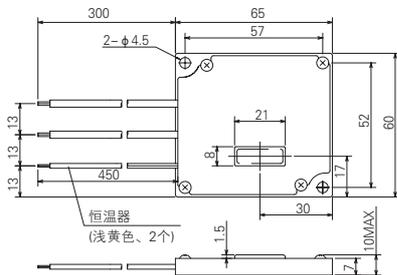
可选件 外置再生电阻器

型号	制造商型号	规格					内置恒温器动作温度
		电阻值 Ω	额定功率(参考值)*				
			不使用风扇 [W]	使用风扇 [W]			
1m/s	2m/s	3m/s					
DV0P4280	RF70M	50	10	25	35	45	140±5℃ B接点 开闭容量(电阻值) 4A 125VAC 1万次 2.5A 250VAC 1万次
DV0P4281	RF70M	100	10	25	35	45	
DV0P4282	RF180B	25	17	50	60	75	
DV0P4283	RF180B	50	17	50	60	75	
DV0P4284	RF240	30	40	100	120	150	
DV0P4285	RH450F	20	52	130	160	200	
DV0PM20048	RF240TF	120	35	80	70	75	
DV0PM20049	RH450TF	80	65	190	100	110	

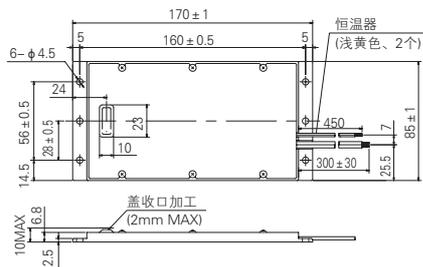
制造商：株式会社磐城无线研究所

* 内置恒温器不动作时可使用的电力

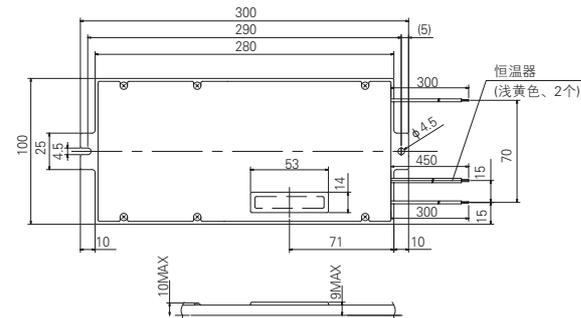
DV0P4280, DV0P4281



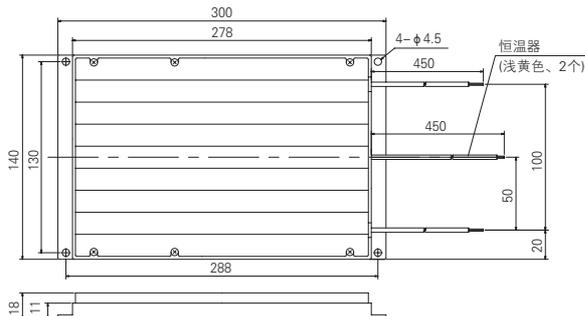
DV0P4282, DV0P4283



DV0P4284, DV0PM20048



DV0P4285, DV0PM20049



机箱	输入电源电压		
	单相100V	单相200V 三相200V	三相400V
A	DV0P4280	DV0P4281	—
B	DV0P4283	DV0P4283	
C	DV0P4282	DV0P4282	
D	—	DV0P4284	DV0PM20048
E		DV0P4285	DV0PM20049
F		并列连接2个 DV0P4285	并列连接2个 DV0PM20049

<要求>

为保证安全，内置有温度保险丝和恒温器。

恒温器动作时，请将电路设置为闭合状态。该内置温度保险丝可能会因散热条件、环境温度范围、电源电压、负载波动等因素而熔断。

请将该再生电阻器接入机械中确认运转状况，在易发生再生且条件不佳的状态(电源电压高、负载惯量大、减速时间短的场合)下，再生电阻的表面温度应在100℃以下。请根据工作环境的需要，实施强制风冷措施。

<注意>

再生电阻器为高温状态。

应采取火灾、烫伤的预防措施。

请勿在易燃物品的附近安装。

请勿在可触摸到的场所安装。